

[MP – MATHÉMATIQUES 3]

[MP – MATHÉMATIQUES 3]	1
QUELQUES EQUIVALENTS	2
THEOREME DE CAUCHY-LIPSCHITZ (RESUME)	2
THEOREME DES FONCTIONS IMPLICITES (RESUME)	2
PRINCIPES DE RESOLUTION DE QUELQUES EXERCICES	2
GEOMETRIE	3
85 – COURBES D'UN EVN DE DIMENSION FINIE	3
SERIES ENTIERES	5
86 – SERIES ENTIERES	5
87 – FONCTION EXPONENTIELLE	6
88 – DEVELOPPEMENT D'UNE FONCTION EN SERIE ENTIERE	7
89 – (EX) APPLICATIONS DES SERIES ENTIERES	8
SERIES DE FOURIER	9
90 – SERIES DE FOURIER.....	9
EQUATIONS DIFFERENTIELLES	12
91 – E. D. L. SCALAIRES DU 1 ^{ER} ORDRE	12
92 – EXPONENTIELLE DE MATRICES	13
93 – E. D. L. VECTORIELLES DU 1 ^{ER} ORDRE	14
94 – E. D. L. VECTORIELLES DU 1 ^{ER} ORDRE A COEFFICIENTS CONSTANTS.....	15
95 – E. D. L. SCALAIRES D'ORDRE 2	16
96 – E. D. L. SCALAIRES D'ORDRE 2 A COEFFICIENTS CONSTANTS	17
97 – EQUATIONS DIFFERENTIELLES NON LINEAIRES	18
98 – EXEMPLES D'EQUATIONS DIFFERENTIELLES NON LINEAIRES	19
FONCTIONS DE PLUSIEURS VARIABLES	20
99 – CALCUL DIFFERENTIEL.....	20
100 – (EX) EQUATIONS AUX DERIVEES PARTIELLES	22
101 – (EX) FONCTIONS HARMONIQUES.....	23
INTEGRALES CURVILIGNES, INTEGRALES DOUBLES	24
102 – FORMES DIFFERENTIELLES DE DEGRE 1	24
103 – (EX) INDICE.....	25
104 – COURBES & SURFACES.....	25
105 – INTEGRALES DOUBLES	27

Quelques équivalents

$$\ln n \sim 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n}$$

$$n^p \sim n(n + 1)(n + 2)\dots(n + p)$$

Théorème de Cauchy-Lipschitz (résumé)

Type	Equation	Condition	Affirme	Démo
1 $\mathcal{L} \mathbf{K}$	$y'(x) = a(x) y(x) + b(x)$	$a, b \in C^0$		$\exp(\int -a) + y_0$
1 $\mathcal{L} \mathbf{K}^n$	$Y'(x) = a(x)Y(x) + b(x)$	$a, b \in C^0$		pt. fixe
1 $\mathcal{L} \mathbf{K}^n$ CC	$Y'(x) = a(Y(x))$		$Y(t) = \exp(ta) (Y(0))$	$\exp(ta) y(0)$
2 $\mathcal{L} \mathbf{K}$	$y''(x) = a(x) y(x) + b(x) y'(x) + c(x)$	$a, b, c \in C^0$		déc $1\mathcal{L}\mathbf{K}^n$
1 A \mathbb{R}	$y'(x) = f(y(x))$	$f \in C^1(\text{ouvert}, \mathbb{R})$	sol. mx. sur ouvert	
1 A \mathbb{R}^2	$Y'(x) = F(Y(x))$	$F \in C^1(\text{ouvert}, \mathbb{R}^2)$	sol. mx. sur ouvert	
2 A \mathbb{R}	$y''(x) = f(y(x), y'(x))$	$f \in C^1(\text{ouvert}, \mathbb{R})$	sol. mx. sur ouvert	déc $1A\mathbb{R}^2$
1 NA \mathbb{R}	$y'(x) = f(x, y(x))$	$f \in C^1(\text{ouvert}, \mathbb{R})$	sol. mx. sur ouvert	déc $1A\mathbb{R}^2$

⊗ Savoir résoudre des équations différentielles est très important ! (X1999)

Théorème des fonctions implicites (résumé)

Ens. de départ	Arrivée	Condition	Conclusion
$U_{\text{ouv}} \subset \mathbb{R}^2$	\mathbb{R}	$F \in C^k (k \geq 1)$ $D_2 F(x_0, y_0) \neq 0$	$\exists \varphi \in C^k, F(x, y) = 0 \Leftrightarrow y = \varphi(x)$ localement
		$F \in C^1$ $\text{grad} F(x_0, y_0) \neq \vec{0}$	\exists paramétrage C^1 de $F = 0$. $\text{grad} F(x_0, y_0) \perp$ tangente à la courbe
$U_{\text{ouv}} \subset \mathbb{R}^3$	\mathbb{R}	$F \in C^k (k \geq 1)$ $D_3 F(x_0, y_0, z_0) \neq \vec{0}$	$\exists \varphi \in C^k, F(x, y, z) = 0 \Leftrightarrow z = \varphi(x, y)$ localement
		$F \in C^1$ $\text{grad} F(x_0, y_0, z_0) \neq \vec{0}$	\exists param. C^1 de $F = 0$ $\text{grad} F(x_0, y_0, z_0) \perp$ plan tangent à la surface
$U_{\text{ouv}} \subset \mathbb{R}^3$	\mathbb{R}^2	$F \in C^k (k \geq 1)$ $\begin{vmatrix} D_2 F_2 & D_3 F_2 \\ D_2 F_3 & D_3 F_3 \end{vmatrix} (M_0) \neq 0$	$\exists \varphi \in C^k, F(x, y, z) = 0 \Leftrightarrow (y, z) = \varphi(x)$. localement
		F_1 et F_2 possèdent des plans tangents	Leur intersection est tangente à la courbe.

Principes de résolution de quelques exercices

- * Prouver une égalité entre deux fonctions :
 - vérifient même équation différentielle.
- * Trouver un équivalent :
 - pour une intégrale : IPP (dériver la constante)

GEOMETRIE

85 – Courbes d'un evn de dimension finie

I Courbes paramétrées C^k

• Soit I intervalle. Soit $f \in C^k(I, E)$.

(Déf) On dit que t_0 est un point régulier si $f'(t_0) \neq 0$.

(Déf) On dit que t_0 est un point birégulier si $(f'(t_0), f''(t_0))$ est libre.

• Changement de paramètre : soit $\varphi \in C^1(I, \mathbb{R})$ telle que $\varphi' > 0$. Alors $\varphi(I)$ est un intervalle, et φ induit une bijection de I sur J , de réciproque C^1 . On pose $g = f \circ \varphi^{-1}$: on a effectué un changement de paramètre admissible.

II Etude locale

• (Déf) Soit $f \in C^0(I, E)$. Soit $t_0 \in \text{Int}(I)$. La courbe possède une demi-tangente en t_0^+ si $\lim_{t \rightarrow t_0^+} \frac{\vec{M}_0 M_t}{\|M_0 M_t\|}$ existe dans E .

• (Th) Soit $f \in C^1(I, E)$. Soit $t_0 \in \text{Int}(I)$. On suppose t_0 régulier. Alors la courbe possède en ce point une tangente.

Lemme : Soient φ et $\psi \in E^1$. Alors $\varphi \sim \psi \Rightarrow \|\varphi\| \sim \|\psi\|$. [démo + démo prec]

• Généralisation : Soit $f \in E^1 C^k$ telle que $f'(t_0) = 0$.

Soit $p = \text{Min} \{ j \geq 1 / f^{(j)}(t_0) \neq 0 \}$ s'il existe. Soit $q = \text{Min} \{ j \in \mathbb{N}^* / (f^{(j)}(t_0), f^{(j+1)}(t_0)) \text{ libre} \}$ s'il existe.

Alors si p est impair, il y a une tangente. S'il est pair, il y a une demi tangente (la même des deux cotés). [TY]

p pair		p impair	
q pair	q impair	q pair	q impair
point de rebroussement de 2 ^e espèce	point de rebroussement de 1 ^e espèce	Méplat	point d'inflexion
			

• Exemple : $x = \cos^3 t$ et $y = \sin^3 t$. Echelle qui tombe.

III Abscisse curviligne

Désormais, E est un ev euclidien.

• (Déf) Soit $f \in C^1([a, b], E)$ régulière. La longueur de l'arc est $\int_a^b \|f'\|$.

(Ex) Soit $f \in C^1([a, b], E)$ régulier. Alors $\int_a^b \|f'\| = \text{Sup} \left\{ \sum_{k=0}^{n-1} \|f(t_k) - f(t_{k+1})\| / n \in \mathbb{N}^* \text{ et } t_0 = a < t_1 < \dots < t_n = b \right\}$.

Ce qui peut permettre de définir la longueur d'un arc pour des fonctions C^0 , mais le sup n'existe pas toujours.

• (Déf) Soit $f \in C^1(I, E)$. Il s'agit d'un paramétrage normal si $\forall t \in I, \|f'(t)\| = 1$. Dans ce cas, t est appelé abscisse curviligne.

(Th) Soit $f \in C^1(I, E)$ régulière. Alors il existe un paramètre admissible s qui est une abscisse curviligne. [demo]

Rem : il n'y a pas unicité de l'abscisse curviligne ($-s, s + 1 \dots$)

IV Courbure

Ici, E est un plan vectoriel euclidien orienté. Soit (e_1, e_2) une BOND.

• Soit $f \in C^2(I, E)$ avec un paramétrage normal. Le théorème du relèvement affirme alors :

$$\exists \alpha \in C^1(I, \mathbb{R}), \forall s \in I, f'(s) = \cos(\alpha(s)) e_1 + \sin(\alpha(s)) e_2. \quad \alpha \text{ est appelé phase.}$$

(Déf) On pose $\gamma = \frac{d\alpha}{ds}$. γ est appelé courbure (parfois notée c). Si $\gamma \neq 0, R = \gamma^{-1}$ est appelé rayon de courbure.

• On note $\vec{T} = f'(s)$, appelé vecteur unitaire tangent. Soit N l'unique vecteur tel que (\vec{T}, \vec{N}) soit une BOND.

Alors $\boxed{\frac{d\vec{T}}{ds} = \gamma \vec{N} \text{ et } \frac{d\vec{N}}{ds} = -\gamma \vec{T}}$ (formules de Frenet) Remarque : \vec{T}, \vec{N}, α sont C^1 .

⊗ Il faut bien connaître ces formules (Centrale2000)

• On suppose la courbe C^2 . Elle est birégulière $\Leftrightarrow (\vec{T}, \gamma \vec{N})$ libre $\Leftrightarrow \gamma$ ne s'annule pas.

Dans ce cas, a est un paramétrage admissible, et $\frac{d\vec{T}}{d\alpha} = \vec{N}$ et $\frac{d\vec{N}}{d\alpha} = -\vec{T}$.

- Centre de courbure : si $\gamma(s) \neq 0$, on définit C par $\vec{MC} = R \vec{N}$. On a : $\frac{d\vec{OC}}{ds} = \frac{dR}{ds} \vec{N}$. [déroulé]

V Méthode de calcul

- Soit $f \in C^2(I, E)$ birégulière. Alors $\gamma = \frac{\text{Dét}(f', f'')}{\|f'\|^3}$, ou encore $R = \frac{(x'^2 + y'^2)^{3/2}}{x' y'' - x'' y'}$.

Rem : \vec{T} dépend seulement du sens de parcourt. \vec{N} dépend de \vec{T} et de l'orientation.

- Pour le graphique d'une fonction d'une variable, $R = \frac{(1 + y'^2)^{3/2}}{y''}$. Si la tangente est horizontale, $\gamma = y''$.

VI (Ex) Equations intrinsèques

Données intrinsèques : s, γ, R .

- $R = R_0$ Alors c'est un cercle. [2 demos : dOC/ds et param x et y]
- $R = s$ Alors c'est une spirale logarithmique.
- $R = 1 + s^2$ Alors c'est une chaînette.
- $R^2 + s^2 = a^2$ Alors c'est une cycloïde.

SÉRIES ENTIÈRES

86 – Séries entières

I Rayon de convergence

Rappel de l'énoncé du critère de D'Alembert.

- (Déf) Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$. On pose $f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$. On appelle le rayon de convergence de f

$$R = \sup \{ t \in \mathbb{R}_+ / (a_n t^n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ bornée} \} \in \overline{\mathbb{R}}.$$

- (Th) Si $|z| < R$, $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ est absolument convergente. Si $|z| > R$, $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ diverge. [demo]

- (Ex) $\sum_{n=0}^{\infty} z^n$, $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$, $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n} z^n$ ont un rayon de convergence de 1.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}, \sum_{n=0}^{\infty} n! z^n, \sum_{n=0}^{\infty} n^n z^n, \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{z}{2}\right)^n \text{ ont un rayon de convergence de } \infty, 0, 0, 2.$$

- (Ex) On suppose que $\lim_n \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \ell \in \overline{\mathbb{R}}$. Alors $R = \frac{1}{\ell}$. [demo $> <$]

Rem : la "règle de Cauchy" sur $|a_n|^{1/n}$ n'est pas au programme.

- (Ex) Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$. Alors les séries entières associées à (a_n) et à $(|a_n|)$ ont même rayon.

Mais leur domaine de définition peut différer des points du cercle.

Si $(c_n) = O(a_n)$, et le rayon de la série entière associée à (c_n) est supérieur de celui associé à (a_n) .

Le rayon associé à $(n^\alpha a_n)$ est le même que celui associé à (a_n) .

Le rayon associé à (a_{n+1}) est le même que celui associé à (a_n) . [demos]

- (Ex) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{\sin(n\pi\sqrt{2})} z^n$ a un rayon de convergence de 1. [demo \leq avec astuce : $(n\sqrt{2} - k_n)(n\sqrt{2} + k_n)$]

- (Th) La somme de deux séries entières f et g associées à (a_n) et (b_n) , de rayons R et R' est une série entière associée à $(a_n + b_n)$, et son rayon R'' est tel que $R'' \geq \min(R, R')$. [demo]

- (Th) Produit de Cauchy de 2 séries entières : Soient f et g 2 séries entières de rayons R et R' associées à (a_n) et (b_n) .

Soient $c_n = \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k}$ et $h(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n z^n$ de rayon R'' . Alors :

$$R'' \geq \min(R, R'), \text{ et } \forall z \in \mathbb{C}, |z| < \min(R, R') \Rightarrow h(z) = f(z)g(z). \quad [d th]$$

(exemple de f et g tel que $R'' > \min(R, R')$)

II Propriétés de la somme

- (Th) Soit f série entière associée à (a_n) de rayon R . Soit $r \in [0, R[$. Alors la série converge normalement sur $\bar{D}(0, r)$, et donc f est continue sur $D(0, R)$. [d]

⊗ Attention, il n'y a pas forcément convergence uniforme sur $D(0, R)$. (Centrale1999)

- (Th) Cas où $\sum_{n=0}^{\infty} |a_n| R^n$ converge : Alors la série converge normalement sur $\bar{D}(0, R)$ donc la somme est continue sur $\bar{D}(0, R)$.

- (Th) Soit f série entière associée à (a_n) de rayon R . Alors f est C^0 sur $] -R, R[$, et $F(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{a_n t^{n+1}}{n+1}$ est la primitive de f sur I nulle en 0.

- (Th) Soit f série entière associée à (a_n) de rayon R . Alors f est C^∞ sur $] -R, R[$, et $\forall t \in I, f'(t) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n t^{n-1}$.

Rem : $\forall n \in \mathbb{N}, f^{(n)}(0) = n! a_n$.

Corollaire : Si $\exists a > 0, \forall t \in]-a, a[, \sum_{n=0}^{\infty} a_n t^n = \sum_{n=0}^{\infty} b_n t^n$, alors $\forall n \in \mathbb{N}, a_n = b_n$.

- (Déf) Soit $f \in C^\infty(]-a, a[, \mathbb{C})$. On dit que f est développable en série entière sur $] -a, a[$ s'il existe $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ telle que

$$\forall x \in]-a, a[, f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n.$$

(Déf) Soit $f \in C^\infty(]-a, a[, \mathbb{C})$. On appelle série de Taylor de f la série $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} x^n$.

Rem : il peut arriver qu'elle ne converge que pour $x = 0$, ou qu'elle converge vers une autre fonction. Ex : $\exp(-1/t^2)$

• (Ex) Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$. Soit f série entière associée à (a_n) de rayon R . Soit $a \in D(0, R)$. Soit $g(h) = f(a+h)$.

Alors g est la somme d'une série entière de rayon $R' \geq R - |a|$ sur $D(0, R - |a|)$. [demo permutation]

On dit que toute série entière est "analytique". Attention, $f^{(k)}(a)$ n'a pas de sens si $a \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$.

III Comparaison de la somme de deux séries entières en \mathbb{R}

• (Ex) Soit $(a_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$. Soit f série entière associée à (a_n) . Alors :

$$\left. \begin{array}{l} a_n \geq 0 \\ \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ diverge} \end{array} \right\} \Rightarrow \lim_{t \rightarrow R^-} f(t) = +\infty \quad [\text{demo } f \nearrow \text{ absurde }]$$

• (Ex) Soient (a_n) et $(b_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$. Soient f et g les séries entières associées. Alors :

$$\left. \begin{array}{l} a_n \geq 0 \\ \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ diverge} \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{cases} b_n = o(a_n) & \Rightarrow g_{R^-} = o(f) \\ b_n \sim a_n & \Rightarrow g_{R^-} \sim f \end{cases} \quad [\text{demo 2 morceaux }]$$

• (Ex) Soit $f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \ln(n) t^n$. Alors $R = 1$, et $f(t) \underset{t \rightarrow 1^-}{\sim} -\frac{\ln(1-t)}{1-t}$.

⌘ (Ex) Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ telle que $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ converge. Soit f série entière associée à (a_n) . Alors f est continue sur $[0, 1]$.
[demo₁ : Etude de $f(t)/(1-t)$ avec prec et $a_0 = 0$; demo₂ : Abel]

IV Autres propriétés de la somme d'une série entière

• (Ex) Soit f série entière associée à (a_n) telle que $a_0 = 0, R \neq 0$ et $f \neq 0$. Alors 0 est un zéro isolé, c'est-à-dire $\exists \delta \in]0, R[, \forall z \in D(0, \delta), f(z) = 0 \Rightarrow z = 0$. [demo factorise par z^p]

• Généralisation : Soit f série entière associée à (a_n) telle que $R \neq 0$. Soit $a \in D(0, R)$ tel que $f(a) = 0$. Alors a est un zéro isolé. [demo topologique. $V = \text{Int}\{z \in U / f(z) = 0\}$]

• (+) Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et f série entière associée. On suppose que $R = \infty$ et qu'il y a convergence uniforme sur \mathbb{R} . Alors f est un polynôme. [+]

87 – Fonction exponentielle

• (Déf) $\forall z \in \mathbb{C}, e^z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$. Le rayon de convergence est infini.

• (Th) $\forall (z, z') \in \mathbb{C}^2, e^{z+z'} = e^z e^{z'}$. [demo produit de Cauchy]

• (Déf) $\forall z \in \mathbb{C}, \cos z = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{z^{2n}}{(2n)!}$ et $\sin z = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!}$

Rems : $\forall z \in \mathbb{C}, e^{iz} = \cos z + i \sin z$. [déf]

$$\forall z \in \mathbb{C}, \cos^2 z + \sin^2 z = 1$$

Sous-rem : il suffirait de montrer que $\forall x \in \mathbb{R}, \cos^2 x + \sin^2 x = 1$.

(Déf) Une fonction est entière si elle admet un développement en série entière de rayon infini. Ex : $\exp, \sin, \cos, \mathbb{C}[X]$

• Formules de trigonométrie. On peut les redémontrer ...

• (Déf) $\forall x \in \mathbb{R}, \cos x \in \mathbb{R}$. \cos s'annule au moins une fois [demo]. On appelle $\pi = 2 \text{ Min} \{ t \in \mathbb{R}_+ / \cos t = 0 \}$.

\exp est $2i\pi$ périodique.

• $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 = 1 \Rightarrow \exists ! \theta \in [0, \pi/2], \cos \theta = x$ et $\sin \theta = y$. [tvi sur \cos]

• Sur $\mathbb{R}, \exp' = \exp$ et $\exp > 0$. C'est un C^∞ difféomorphisme de \mathbb{R} sur $]0, +\infty[$. On a : $\exp^{-1}(x) = \int_0^x \frac{dt}{t} = \ln(x)$.

• (Ex) $\forall z \in \mathbb{C}, e^z = \lim_n \left(1 + \frac{z}{n} \right)^n$ [sur \mathbb{R} ok ; sur \mathbb{C} : différence avec rems et inég triang]

Rem : $\forall k \in \mathbb{N}, \frac{1}{k!} \geq \frac{C_n^k}{n^k}$.

- (Th) Soit $f : I \rightarrow \mathbb{C}$ dérivable. Soit $g = \exp \circ f$. Alors g est dérivable, et $\forall t \in I, g'(t) = e^{f(t)} f'(t)$.

88 – Développement d'une fonction en série entière

I Introduction

Soit $a > 0$. Soit $I_a =]-a, a[$. Soit $f \in \mathcal{F}(I_a, \mathbb{C})$. f est-elle la somme d'une série entière ?

Condition nécessaire : f est C^∞ . Soit $a_n = \frac{f^{(n)}(0)}{n!}$ et $g(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$. Quel est le rayon de g ? Est-ce que $g = f$?

II Développements en série entière à connaître

- (Th) $\forall t \in]-1, 1[, \ln(1+t) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{t^n}{n}$. [il suffit de dériver]

La formule est vraie en 1 (CVU altern).

- (Th) Soit $\alpha \in \mathbb{C}$. On pose $\forall u \in]-1, +\infty[, (1+u)^\alpha = \exp(\alpha \ln(1+u)) = f(u)$.

Soit $s(u) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n u^n$ avec $\forall n \in \mathbb{N}, a_n = \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-n+1)}{n!}$.

Si $\alpha \in \mathbb{N}, R_s = \infty$. Si $\alpha \notin \mathbb{N}, R_s = 1$. s et f vérifient l'équation différentielle $(1+x)y' = \alpha y$. Conclusion, $f|_{]-1, 1[} = s$.

- (Th) $\forall x \in]-1, 1[, \text{Arctan } x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}$. [dérive] La formule est vraie au point 1 (CVU altern).

- (Th) $\forall x \in]-1, 1[, \text{Arcsin } x = \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^{2n+1}$ avec $b_n = \frac{\prod_{i=1}^n (i - \frac{1}{2})}{n! (2n+1)}$. [dérive]

La formule est vraie en 1. (Stirling ou CVU comp \mathbb{R}^- car $b_n \geq 0$ et Arcsin borné).

- (Th) Soit $P \in \mathbb{C}[X]$ et $Q \in \mathbb{C}[X]$ tels que $P \wedge Q = 1, d^o Q \geq 1$ et $Q(0) \neq 0$. Soit $f = P/Q$.

Soit $a = \text{Min} \{ |z| / Q(z) = 0 \}$. Alors f est développable en série entière avec un rayon a .

[décomp éléments simples ; absurde $R > a$ avec $P \wedge Q = 1$ et passage limite]

III Autres exemples

- Soit $\alpha \in \mathbb{R}$. Soit $f(x) = \sin(\alpha \text{Arcsin}(x))$. f est solution de $(1-x^2)y'' - xy' + \alpha^2 y = 0$. On cherche les solutions développables en série entière \rightarrow relation de récurrence sur (a_n) . Bref, on peut faire un DSE à f de rayon 1.

- \tan est développable en série entière sur $]-\pi/2, \pi/2[$.

Lemme₁ : $\forall x \in [0, \pi/2[, \forall n \in \mathbb{N}, \tan^{(n)}(x) \geq 0$.

Lemme₂ : $\forall n \in \mathbb{N}, \exists P_n \in \mathbb{N}[X], \tan^{(n)} = P_n(\tan)$. [$P_{n+1} = (1+X^2)P_n'$]

Taylor avec reste intégral. Le reste tend vers zéro (ruse avec $y \in]x, \pi/2[$)

- (Ex) Soit f série entière associée à (a_n) avec $a_0 \neq 0$ et $R \neq 0$. Alors $1/f$ est la somme d'une série entière au voisinage de zéro. [demo PCauchy et lemme]

Lemme : $R_{(a_n)} > 0 \Rightarrow \exists A > 0, \exists B > 0, \forall n \in \mathbb{N}, |a_n| \leq A B^n$.

- $f(x) = \int_0^{\infty} \frac{e^{-u} \sin(xu)}{u} du = \text{Arctan}(x)$. [SE ou dérive]

89 – (Ex) Applications des séries entières

• Soit $q \in]-1, 1[$. Alors $\{ f \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}) / \forall x \in \mathbb{R}, f(x) = (1 - qx) f(qx) \} = \mathbb{R} f_0$ avec $\forall x \in \mathbb{R}, f_0(x) = \prod_{k=1}^n (1 - q^k x)$.

• Soit (E) $(1 - x^2) y'' - 4 x y' - 2 y = 0$. Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et f vérifiant (E).

Alors $\forall n \geq 0, (n+1)(n+2) a_{n+2} - n(n-1) a_n - 4 n a_n - 2 a_n = 0$.

De manière générale, pour transformer une équation différentielle en relation de récurrence en (a_n) :

- dérivation \Rightarrow indice \nearrow
- multiplication par $x \Rightarrow$ indice \searrow
- le coefficient affecté à (a_k) commence par $k(k-1)(k-2)\dots$; le nombre de termes est l'ordre de dérivation.

Soient $f : x \rightarrow \frac{1}{1-x^2}, g : x \rightarrow \frac{x}{1-x^2}$ et $h : x \rightarrow \frac{1}{1+x}$.

Sur $]-1, 1[$, $\mathcal{S} = \text{Vect}\{f, g\}$. [demo SE] Sur $]1, +\infty[$, $\mathcal{S} = \text{Vect}\{f, g\}$. [demo rapide !]

Sur $]-1, +\infty[$, $\mathcal{S} = \mathbb{R} h$. Sur $]-\infty, +\infty[$, $\mathcal{S} = \{0\}$.

• Soit (E) $x y'' + y' + x y = 0$. Une solution de (E) est J_0 avec $\forall x \in \mathbb{R}, J_0(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2^{2n} (n!)^2} x^{2n}$: fonction de Bessel.

• Soit $f = \sin/\text{Id}$ prolongée en 0. Alors f est C^∞ sur \mathbb{R} . [2 demos : SE ou jadis]

• $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n-1}}{n} = \ln(2) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} = \frac{\pi}{4}$. [SE avec $\ln(1+z)$ ou $\text{Arctan}(z)$]

• Soit $\lambda \in]0, 1[$. Alors $\{ f \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}) / f$ dérivable et $\forall x \in \mathbb{R}, f'(x) = f(\lambda x) \} = \mathbb{R} f_1$, avec

$$\forall x \in \mathbb{R}, f_1(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\lambda^{\frac{n(n-1)}{2}}}{n!} x^n. \quad [\text{SE puis TLag}]$$

SERIES DE FOURIER

90 – Séries de Fourier

I Coefficients de Fourier

• (Th) Soit $f \in C^0PM(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ 2π -périodique. Alors $x \rightarrow \int_x^{x+2\pi} f$ est une constante. [demo chv ou prim D]

• (Déf) Soit $f \in C^0PM(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ 2π -périodique. On pose, $\forall n \in \mathbb{Z}, \hat{f}(n) = c_n(f) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(t) e^{-in t} dt$.

Rem : ça n'est pas un produit scalaire de f par e_k car la forme n'est pas définie positive.

(Prop) $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(\bar{f}) = \overline{c_{-n}(f)}$. Si $f \in \mathbb{R}^{\mathbb{R}}, \forall n \in \mathbb{Z}, c_{-n}(f) = \overline{c_n(f)}$.

• Soit $f \in C^0PM(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ 2π -périodique. Soit $g : t \in \mathbb{R} \rightarrow f(-t) \in \mathbb{C}$. Alors $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(g) = c_{-n}(f)$.

Donc f paire $\Rightarrow \forall n \in \mathbb{Z}, c_n(f) = c_{-n}(f)$.

f impaire $\Rightarrow \forall n \in \mathbb{Z}, c_n(f) = -c_{-n}(f)$ et $c_0(f) = 0$.

• Soit $f \in C^0PM(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ 2π -périodique. Soit $a \in \mathbb{R}$. Soit $g : t \in \mathbb{R} \rightarrow f(t+a) \in \mathbb{C}$. Alors $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(g) = e^{ina} c_n(f)$.

• (Déf) Soit $f \in C^0PM(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ 2π -périodique. Soit $n \in \mathbb{N}$. On note $S_n(f)(x) = \sum_{k=-n}^n c_k e^{ikx}$.

On a : $S_n(f)(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n a_k \cos(kx) + \sum_{k=1}^n b_k \sin(kx)$ avec $\forall k \geq 0, a_k = c_k + c_{-k}$ et $\forall k \geq 1, b_k = i(c_k - c_{-k})$.

Egalement, $\forall k \geq 1, a_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(t) \cos(kt) dt$ et $b_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(t) \sin(kt) dt$.

Si $f \in \mathbb{R}^{\mathbb{R}}, a_k$ et b_k sont réels.

Si f est paire, $(b_k) = 0$. Si f est impaire, $(a_k) = 0$.

(Déf) Si $\lim S_n(f)(x) = f(x)$, on dit que la série de Fourier converge au point x vers $f(x)$.

II Propriétés de \hat{f}

Soit CPM l'ensemble des fonctions C^0PM 2π -périodiques.

On note $\|f\|_1 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f|$. C'est une semi-norme sur CPM.

• (Th) Soit $f \in CPM$. Alors \hat{f} est bornée, et $\|\hat{f}\|_{\infty} \leq \|f\|_1$.

Rem : l'application $\mathcal{F} : f \in E \rightarrow \hat{f} \in \mathbb{C}^{\mathbb{Z}}$ est une application linéaire.

• (Th) Soit $f \in CPM$. Alors $\lim c_n(f) = \lim c_{-n}(f) = 0$. [demo RL ou après : $|c_n(f)|^2$ sommable]

• (Th) Soit $f \in CPM, C^0$ et C^1PM . Alors $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(Df) = in c_n(f)$.

Plus généralement : soit $k \geq 1$. Soit $f \in CPM, C^{k-1}$ et C^kPM . Alors $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(D^k f) = (in)^k c_n(f)$.

$$\text{Donc } c_n(f) = o\left(\frac{1}{|n|^k}\right)_{n \rightarrow \pm\infty}$$

III Convergence en moyenne quadratique

Soit CPM l'ensemble des fonctions C^0PM 2π -périodiques.

Soit $C_{2\pi}$ l'ensemble des fonctions continues périodiques.

Soit $D = \{ f \in CPM / \forall x \in \mathbb{R}, f(x) = \frac{1}{2} (\ell^+(x) + \ell^-(x)) \}$.

• (Th) L'application $\varphi : (f, g) \in D^2 \rightarrow \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \bar{f} g \in \mathbb{C}$ est un produit scalaire hermitien.

On note e_k l'application : $t \in \mathbb{R} \rightarrow e^{ikt} \in \mathbb{C}$. Rappel : (e_k) est une famille orthonormale.

Soit \mathcal{P} l'ensemble des polynômes trigonométriques : $\mathcal{P} = \text{Vect}\{e_k / k \in \mathbb{Z}\}$

• Soit $p \in \mathbb{N}^*$. Soit $F_p = \text{Vect}\{e_{-p}, \dots, e_p\}$. $\dim F_p = 2p + 1$. Soit $f \in D$. Soit $d_p = d(f, F_p)$. d_p converge.

○ (Th) Soit $f \in \mathbb{C}^{\mathbb{R}}$ 2π périodique. Alors :

$$\left. \begin{array}{l} f \in C^0PM \\ f = \frac{1}{2}(\ell^+ + \ell^-) \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} S_p(f) \xrightarrow{q} f \text{ sur } \mathbb{R} \\ \text{(c'est-à-dire } d_p \rightarrow 0) \end{array} \right.$$

[demo Weierstrass puis que $C_{2\pi}$ est dense dans D pour $\| \cdot \|_2$ puis concl]

⊗ C'est un théorème extrêmement important ! (X2000)

• Corollaire : formules de Bessel-Parseval

$$\forall f \in CPM, \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f|^2 = \sum_{n \in \mathbb{Z}} |c_n(f)|^2.$$

$$\forall (f, g) \in CPM^2, \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f \bar{g} = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \overline{c_n(f)} c_n(g).$$

(Th) Soit $\mathcal{F} : f \in D \rightarrow (c_n(f)) \in \ell^2(\mathbb{Z})$. Alors \mathcal{F} est une application linéaire injective isométrique (conserve la norme et le produit scalaire). Rem : elle n'est pas surjective car $\ell^2(\mathbb{Z})$ est complet et pas D .

$$(Th) \forall f \in E, \forall f \in CPM, \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f|^2 = \frac{|a_0|^2}{4} + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} (|a_n|^2 + |b_n|^2)$$

• Soit f définie par $f_{|] -\pi, \pi[} = \text{Id}$. On prolonge f en 2π -périodique et $f(-\pi) = f(\pi) = 0$.

$$(a_n) = 0 \text{ et } \forall n \in \mathbb{N}, b_n = 2 \frac{(-1)^{n+1}}{n}. \text{ Bessel-Parseval donne : } \zeta(2) = \frac{\pi^2}{6}. \quad (\text{CVS voir plus loin})$$

$$\forall t \in]-\pi, \pi[, t = \sum_{n=1}^{\infty} 2 \frac{(-1)^{n+1}}{n} \sin(nt).$$

IV Convergence ponctuelle

○ (Th) Soit $f \in \mathbb{C}^{\mathbb{R}}$ 2π périodique. Alors :

$$\left. \begin{array}{l} f \in C^0 \\ f \in C^1PM \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} (c_n(f)) \text{ sommable} \\ S_p(f) \xrightarrow{n} f \text{ sur } \mathbb{R} \end{array} \right.$$

[demo avec $c_n(Df)$ puis $\| \cdot \|_{\infty}$ plus fine que $\| \cdot \|_2$]

Rem : il faut préciser ce que l'on entend par convergence normale quand $n \in \mathbb{Z}$.

○ (Th de Dirichlet) : Soit $f \in \mathbb{C}^{\mathbb{R}}$ 2π périodique. Alors :

$$f \in C^1PM \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}, S_p(f)(x) \rightarrow \lim_{\substack{h \rightarrow 0^+ \\ h \neq 0}} \frac{1}{2} (f(x+h) + f(x-h)).$$

[DEMO avec D_p ; différence = $I_p + J_p$; RL]

$$\text{Rem : } S_p(f) = D_p * f, \text{ avec } \forall t \in \mathbb{R} \setminus 2\pi\mathbb{Z}, D_p(t) = \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-p}^p e^{-ikt} = \frac{\sin\left(\left(p + \frac{1}{2}\right)t\right)}{2\pi \sin\left(\frac{t}{2}\right)}$$

$$\text{Propriétés de } D_p : \quad * \forall p \in \mathbb{N}, \int_{-\pi}^{\pi} D_p = 1 \quad [\text{demo avec } e^{-ikt}]$$

$$* \forall \delta \in]0, \pi[, \lim_p \int_{\delta}^{\pi} D_p = 0. \quad [\text{RL avec IPP}]$$

⊗ Il faut bien se rappeler que le th. de Dirichlet ne s'applique qu'aux fonctions C^1PM . (Centrale1999)

• (Ex) Soit f définie sur $]0, \pi[$ par $f(t) = \frac{1}{2}(\pi - t)$. On la prolonge en impaire 2π -périodique. Le calcul montre que

$$\forall t \in]0, 2\pi[, \frac{\pi - t}{2} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin(nt)}{n}.$$

• (Ex) Soit $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Z}$. On définit f sur $] -\pi, \pi[$ par $f(t) = \cos(\alpha t)$. Alors :

$$\forall t \in]-\pi, \pi[, \cos(\alpha t) = \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \left(\frac{1}{\alpha} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{2\alpha (-1)^n}{\alpha^2 - n^2} \cos(nt) \right).$$

$$\text{D'où } \forall \alpha \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Z}, \frac{\pi}{\sin(\pi\alpha)} = \frac{1}{\alpha} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{2\alpha (-1)^n}{\alpha^2 - n^2}$$

• (Ex) $\forall \alpha \in]0, 1[, \int_0^{\infty} \frac{x^{\alpha-1}}{1+x} dx = \frac{\pi}{\sin(\pi\alpha)}$ [demo permutation SE 2 bouts]

V Exercices

- Soit $(d_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{Z}}$ sommable. Soit $f(t) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} d_n e^{i n t}$. Alors $\lim S_n(f) = f$ car $c_n(f) = d_n$.
- Rem : condition pour que $(d_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{Z}}$ soit les coefficients de Fourier d'une fonction :
 - * nécessaire : (d_n^2) sommable.
 - * suffisante : (d_n) sommable.
- Soit $f \in C^0$ PM et 2π périodique. On suppose $(c_n(f))$ sommable. Alors f est somme d'une fonction continue avec une fonction nulle sauf en un nombre fini de points.

• Soit $f \in C_{2\pi} C^1$ avec $\int_{-\pi}^{\pi} f = 0$. Alors $\int_{-\pi}^{\pi} |f|^2 \leq \int_{-\pi}^{\pi} |f'|^2$. [BP à f']

Il y a égalité $\Leftrightarrow f \in \text{Vect}\{\sin, \cos\}$.

- Convergence en moyenne de la série de Fourier (pas avec $\| \cdot \|_1$ mais avec Césaro-Fejer)

Soit $F_n(t) = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} D_k(t) = \frac{\sin^2(\frac{nt}{2})}{2\pi n \sin^2(\frac{t}{2})}$. F_n a les propriétés de D_n pour \int et est positive.

Soit $f \in C_{2\pi}$. Soit $g_n = F_n * f = (1/n) (S_0(f) + \dots + S_{n-1}(f))$. Alors (g_n) converge uniformément vers f sur \mathbb{R} . [Weierstrass-like]

Corollaire : soit $f \in C_{2\pi}$. Soit $x \in \mathbb{R}$. Si $\lim S_n(f)(x)$ existe, c'est $f(x)$.

VI (Ex) Formule sommatoire de Poisson

- Soit $f \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{C})$ intégrable. On pose $\hat{f}(x) = \int_{\mathbb{R}} f(t) e^{-i x t} dt$. Alors \hat{f} est bornée et continue sur \mathbb{R} .

On suppose de plus que $f(x) = O(\frac{1}{x^2})$ et $\hat{f}(x) = O(\frac{1}{x^2})$.

- On a : $\forall x \geq 0, \sum_{n \in \mathbb{Z}} f(2n\pi) = \frac{1}{2\pi} \sum_{n \in \mathbb{Z}} \hat{f}(n)$ [Avec $g(x) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} f(x + 2n\pi)$ et $c_n(g)$]

Ex : Soit $\alpha > 0$ et $f(x) = e^{-\alpha x^2}$. Alors $\hat{f}(x) = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}} \exp(-\frac{x^2}{4\alpha})$. [équa. diff.]

Ex : Soit $\theta(t) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} e^{-\pi n^2 t}$. Alors $\forall t > 0, \theta(t) = \frac{1}{\sqrt{t}} \theta(\frac{1}{t})$.

Ex : Soit $\alpha > 0$ et $f(x) = e^{-\alpha |x|}$. On obtient $\frac{1}{\pi} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{\alpha}{\alpha^2 + n^2} = \frac{e^{2\alpha\pi} + 1}{e^{2\alpha\pi} - 1}$. On en déduit $\zeta(2)$. [dl de th]

VII Application aux séries entières

- Soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et f série entière associée. On suppose $R > 0$. Soit $r \in [0, R[$. Soit $g_r(t) = f(r e^{i t})$.

Alors $\forall n \in \mathbb{Z}, c_n(g_r) = \int_{-\pi}^{\pi} f(r e^{i t}) e^{-i n t} dt = a_n r^n$ si $n \geq 0$ et 0 sinon.

Rem : g_r est C^∞ sur \mathbb{R} (dérivées k èmes). Bessel-Perseval donne :

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |f(r e^{i t})|^2 dt = \sum_{n=0}^{\infty} |a_n|^2 r^{2n}.$$

- (Ex) Toute fonction entière bornée sur \mathbb{C} est constante.
- (Ex) Soit $(a_n) \in \mathbb{Z}^{\mathbb{N}}$ et f série entière associée. On suppose $R_f > 0$ et f bornée sur $D(0, 1)$. Alors f polynôme.
- (Ex) Soit f série entière de rayon non nul tel que $|f|$ atteigne un maximum local en 0. Alors f est constante. [rapide]
- Inverse : soit $(a_n) \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et f série entière associée. On suppose $a_0 \neq 0$ et $R \geq 0$.

Soit $a = \text{Inf}(\{R\} \cup \{|z| / z \in D(0, R) \text{ et } f(z) = 0\})$. Alors $1/f$ est développable en série entière dans $D(0, a)$.

[demo $g_r \in C_{2\pi} \cap C^\infty$; Equadif en $c_n(r)$ avec IPP : $c'_n(r) = (n/r) c_n(r)$]

Notation : $\forall z \in D(0, R), f'(z) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n z^{n-1}$.

EQUATIONS DIFFÉRENTIELLES

91 – E. D. L. scalaires du 1^{er} ordre

Soit $\mathbf{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

- (Déf) Soient $a, b, c \in \mathcal{F}(I, \mathbf{K})$. Soit (E) : $a(x) y' + b(x) y = c(x)$ avec a, b et $c \in C^0$ sur I .

L'application $u : y \in \mathcal{D}(I, \mathbf{K}) \rightarrow a y' + b y \in \mathcal{F}(I, \mathbf{K})$ est linéaire.

Alors $\mathcal{S} = \{ u \in \mathcal{D}(I, \mathbf{K}) / u(y) = c \}$ est vide ou un espace affine de direction $\text{Ker } u$.

En pratique, il faut faire l'étude sur chaque intervalle sur lequel a ne s'annule pas.

- (Th) Soit (E) $y' + a(x) y = 0$ avec $a \in C^0$ sur I .

Alors $\dim \mathcal{S} = 1$, et une base de \mathcal{S} est $x \rightarrow \exp\left(-\int_{x_0}^x a\right)$ où $x_0 \in I$. [dériver $y(x)\exp(\int a)$]

- (Th) Soit (E) $y' + a(x) y = b(x)$ avec a et $b \in C^0$ sur I .

Alors \mathcal{S} est un sous espace affine de $\mathcal{D}(I, \mathbf{K})$ de dimension 1.

[non vide : MVC]

- (Th de Cauchy Lipschitz) Soit (E) $y' + a(x) y = b(x)$ avec a et $b \in C^0$ sur I

Soient $a_0 \in I$ et $b_0 \in \mathbf{K}$. Alors $\exists ! y \in \mathcal{S}, y(a_0) = b_0$.

[solu. partic.]

Rem : les solutions ne se coupent pas, et passent partout.

- (Ex) Soit (E) $y' - y = \ln x$. Tracer les solutions, et faire une étude aux bornes.

$$y \in \mathcal{S} \Leftrightarrow \exists K \in \mathbb{R}, \forall x \in \mathbb{R}, y(x) = \exp(x) \left(-\int_x^\infty \frac{\ln(t)}{\exp(t)} dt + K \right). \quad [\text{MVC}]$$

Si $K \neq 0, y(x) \underset{+\infty}{\sim} K \exp(x)$

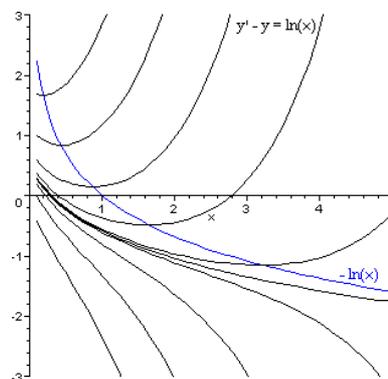
Si $K = 0, y(x) \underset{+\infty}{\sim} -\ln(x)$: solution exceptionnelle

En 0^+ , les solutions ont une limite finie.

- (Ex) Soit (E) $y' + y = f$ avec $f \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ bornée.

Alors $\exists ! y_0 \in \mathcal{S} \cap \mathcal{B}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, et f périodique $\Rightarrow y_0$ périodique.

[demo unicité puis MVC existence ; CHV]



- (Ex) Lemme de Gronwall : soient u et $\varphi : [t_0, t_1] \rightarrow \mathbb{R}$, et $c \in \mathbb{R}$. Alors :

$$\left. \begin{array}{l} u, \varphi \in C^0 \\ \varphi \geq 0 \\ \forall t \in [t_0, t_1], u(t) \leq c + \int_{t_0}^t u \varphi \end{array} \right\} \Rightarrow \forall t \in I, u(t) \leq c \exp\left(\int_{t_0}^t \varphi\right) \quad [\text{demo exp}(\int \varphi)]$$

Ex : Soit $f \in C^0([1, +\infty[, \mathbb{R}_+)$ telle que $\forall t \in [1, +\infty[, f(t) \leq a + b \int_1^t \frac{f(u)}{u^2} du$. Alors f est majorée.

- (Ex) Soit (E) $y^2 = y'^2$. Alors $\mathcal{S} = \text{Vect}\{ \exp, \exp \circ (-\text{Id}) \}$.

[C^1 : supp s'annule qqpart + demo Gronwall ; dérivable : PVI dérivées]

92 – Exponentielle de matrices

I Rappels

- Soit A algèbre normée unitaire de dimension finie. $\forall x \in A, \exp(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$.

Il y a convergence sur toute partie bornée.

- Soit $a \in A$. Soit $e_a : t \in \mathbb{R} \rightarrow e^{ta} \in A$. Alors e_a est C^∞ , et $De_a = a e_a = e_a a$.
- Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \rightarrow AX \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est continue car \mathcal{L}_C .
- Soit F un \mathbb{C} ev de dimension n. Soit B une base de F. Alors $u \in \mathcal{L}(F) \rightarrow \text{Mat}(u, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est continue car \mathcal{L}_C .

II Propriétés de exp(M)

- (Th) $\forall X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), X e^X = e^X X$.
- (Th) $A = \text{Mat}(u, B) \Rightarrow e^A = \text{Mat}(e^u, B)$.
- (Th) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $e^A \in \text{GL}_n(\mathbb{C}), \det(e^A) = \exp(\text{Tr } A)$ et $\text{Sp}(e^A) = \exp(\text{Sp}(A))$. [lemme + trigonalisables]

Lemme : $\exp\left(\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} e^A & * \\ 0 & e^C \end{bmatrix}$.

- (Ex) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $\exists P \in \mathbb{C}[X], e^A = P(A)$. [$\mathbb{C}[A]$ est fermé car complet]
- (Ex) Soit $A \in E$. Alors $e^A = \lim_k \left(I_n + \frac{A}{k} \right)^k$. [analogue à \mathbb{C}]

⊗ Ici, il faut utiliser une norme d'algèbre (par exemple $M \rightarrow \text{Tr}(^tMM)$).

(Ex) $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), \|\exp(tA)\| = O(t^n \exp(t \text{Max Re Sp } A))$ pour $t \rightarrow \infty$.

III Exponentielle de -A

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $e^{-A} = (e^A)^{-1}$. [demo $g : t \rightarrow e^{tA} e^{-tA}$]

Rem : $e^{X+Y} \neq e^X e^Y$ en général.

$$\exp\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}\right) = \exp\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ e-1 & e \end{bmatrix}$$

$$\exp\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}\right) \times \exp\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & e \end{bmatrix}$$

IV Exercice

- Soit $N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente. Alors $\exists A \in E, e^A = I_n + N$. [$A \approx \ln(I_n + N)$; $Q \circ P \equiv 1 + X [X^n]$; dvp lim]
- Soit $B \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$. Alors $\exists A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}), e^A = B$. [sevc]

93 – E. D. L. vectorielles du 1^{er} ordre

Soit F un ev normé de dimension finie n sur \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

I Théorème de Cauchy Lipschitz

Soit $a : I \rightarrow \mathcal{L}(F), b : I \rightarrow F$ avec a et $b \in C^0$

Soit (E) $x'(t) = a(t) x(t) + b(t)$.

Une solution x est une fonction $C^1(J, F)$ telle que $\forall t \in J, x'(t) = a(t)x(t) + b(t)$ avec $J \subset I$.

○ (Th de Cauchy Lipschitz) Soient $t_0 \in I$ et $x_0 \in F$. Alors :

- il existe une solution x définie sur I telle que $x(t_0) = x_0$.
 - toute solution y définie sur $J \subset I$ telle que $y(t_0) = x_0$ coïncide avec x sur J .
- [éléments de demo existence locale : point fixe avec expression intégrale ...]

Rem :
$$\left. \begin{array}{l} x \in C^1 \text{ sur } I \\ x'(t) = a(t) x(t) + b(t) \\ x(t_0) = x_0 \end{array} \right\} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x \in C^0 \text{ sur } I \\ \forall t \in I, x(t) = x_0 + \int_a^t (a(u) x(u) + b(u)) du \end{array} \right.$$

II Equation homogène : $b = 0$

Soit (E) $x'(t) = a(t) x(t)$.

On appelle $\mathcal{S} = \{ x \in C^1(I, F) / \forall t \in I, x'(t) = a(t) x(t) \} \neq \emptyset$ l'ensemble des solutions. [ATTENTION]

- (Th) \mathcal{S} est un sev de $C^1(I, F)$ de dimension n sur \mathbf{K} . Soit $t_0 \in I$. L'application $x \in \mathcal{S} \rightarrow x(t_0) \in F$ est un isomorphisme d'ev. [découle de C. L.]
- (Déf) Toute base de \mathcal{S} est appelée système fondamental de solutions.
- (Th) Soient $t_0 \in I$ et $(e_1, \dots, e_n) \in \mathcal{S}$. Alors :

(e_1, \dots, e_n) est un système fondamental de solutions $\Leftrightarrow (e_1(t_0), \dots, e_n(t_0))$ est libre.

Rem : pour des fonctions quelconques, $(e_1(t_0), \dots, e_n(t_0))$ libre $\Rightarrow (e_1, \dots, e_n)$ libre.

- (Th) Wronskien : Soit B base de F Soient $x_1, \dots, x_n \in \mathcal{S}$, et $t_0 \in I$. Soit $W(t) = \det_B(x_1(t), \dots, x_n(t))$. Alors :

$$\forall t \in I, W(t) = W(t_0) \exp\left(\int_{t_0}^t \text{Tr } a(u) du\right). \quad [\text{équation différentielle}]$$

Rem : préc $\Rightarrow (W(t_0) = 0 \Rightarrow W = 0)$.

III Méthode de la variation des constantes

Soit (E) $X'(t) = A(t) X(t) + B(t)$ avec A et $B \in C^0$.

On suppose connu (X_1, \dots, X_n) un système fondamental de solutions de l'équation homogène.

On note $R(t) = [X_1(t) \dots X_n(t)] \in GL_n(\mathbf{K})$: résolvante.

X est solution de l'équation homogène $\Leftrightarrow \exists C \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K}), \forall t \in I, X(t) = R(t) C$.

Pour résoudre l'équation avec 2^e membre, on cherche $X(t)$ sous la forme $X(t) = R(t) C(t)$, avec $C \in C^1(I, \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K}))$.

Réciproquement, toute solution peut se mettre sous cette forme.

On trouve : $X \in \mathcal{S} \Leftrightarrow \exists C \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K}), \forall t \in I, X(t) = R(t) \left(C + \int_{t_0}^t R^{-1}(u) B(u) du \right)$.

Exemple : $y' = -z + f$ et $z' = y + g$ avec f et $g \in C^0(I, \mathbb{R})$. $R(t)$ est la rotation d'angle t ...

94 – E. D. L. vectorielles du 1^{er} ordre à coefficients constants

I Théorème de Cauchy-Lipschitz

(Th) Soit (E) $x'(t) = a(x(t))$ avec $a \in \mathcal{L}(E)$. Alors le système

$$\begin{cases} x' = ax \\ x(0) = e \end{cases} \text{ possède une unique solution définie sur } \mathbb{R} : x(t) = \exp(ta) e$$

(Problème de Cauchy)

[déjà vu mais démosimple : dérivemoi $\exp(-ta)x(t)$]

⊗ Nous aimerions que les candidats sachent que la solution du système $\frac{d}{dt} X = A(t) X$ et $X(0) = X_0$ avec $A(t) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$

et $X(t) \in \mathbb{R}^n$ n'est pas $\exp\left(\int_0^t A(u) du\right) X_0$ (X1999).

II Applications

- (Th) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$, s et $t \in \mathbb{R}$. Alors $\exp((s + t)A) = \exp(sA) \exp(tA)$ [demo s_0 et équation dif]
- (Ex) Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$. Alors : $AB = BA \Rightarrow e^{A+B} = e^A e^B$. [demo même goût]

III Méthode de la variation des constantes

Soit (E) $x'(t) = ax(t) + b(t)$. Ici, $R(t) = \exp(ta)$.

On suppose que $x \in \mathcal{S}$ soit de la forme : $x(t) = e^{ta} c(t)$.

En remplaçant, on peut en déduire $c(t)$.

IV Exemples

- Soit $a \in \mathbb{R}^*$. $\begin{cases} y' = az \\ z' = ay \end{cases}$ On met les solutions sous la forme $\begin{bmatrix} y(t) \\ z(t) \end{bmatrix} = \exp(tA) \begin{bmatrix} y(0) \\ z(0) \end{bmatrix}$.

On peut en déduire que $\exp\left(\begin{bmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{bmatrix} t\right) = \begin{bmatrix} \cos(at) & -\sin(at) \\ \sin(at) & \cos(at) \end{bmatrix}$.

Rem : on pouvait prévoir cela avec la définition matricielle de \mathbb{C} .

- $\begin{cases} x' = 2x + y \\ y' = 3x + 4y \end{cases}$ On cherche à diagonaliser la matrice associée. Ici, elle est diagonalisable. On résout dans une autre base.

$$\mathcal{S} : \begin{cases} x(t) = \lambda e^t + \mu e^{5t} \\ y(t) = -\lambda e^t + 3\mu e^{5t} \end{cases}$$

- $\begin{cases} x' = x - y + z \\ y' = x + y - z \\ z' = -y + 2z \end{cases}$ Ici la matrice n'est pas diagonalisable. On peut trouver X_1 et X_2 deux vecteurs propres, et un vecteur X'_1 tel que $(A - I_3)X'_1 = X_1$. Ceci fait, on remplace et on résout dans la nouvelle base.

- Cas où A n'a qu'une seule valeur propre : $A = \lambda I_3 + N$.

Alors $\forall t \in \mathbb{R}, e^{tA} = e^{\lambda t} (I_3 + tN + \frac{1}{2} t^2 N^2)$ car I et N commutent.

$X \in \mathcal{S} \Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, X(t) = e^{tA} X(0)$.

95 – E. D. L. scalaires d'ordre 2

I Système associé

• Soit (E) $x'' + a x' + b x = c$ avec $a, b, c \in C^0(I, \mathbf{K})$.

En posant $X = \begin{bmatrix} x \\ x' \end{bmatrix}$, (E) devient (S) $X' = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -b & -a \end{bmatrix} X(t) + \begin{bmatrix} 0 \\ c \end{bmatrix}$.

(E) et (S) correspondent aux mêmes solutions.

• (Th) Soit (E) $x'' + a x' + b x = 0$ et $t_0 \in I$. Alors \mathcal{S} est un \mathbf{K} ev de dimension 2, et l'application

$$x \in \mathcal{S} \rightarrow (x(t_0), x'(t_0)) \in \mathbf{K}^2 \text{ est un isomorphisme.}$$

Rem : lorsqu'il y a un second membre, c'est une bijection affine.

⊗ (Ex) Soit J segment $\subset I$. Alors toute solution non nulle de $x'' + a x' + b x = 0$ n'a qu'un nombre fini de zéros.
[absurde suite secv]

• (Th) Soit (E) $x'' + a x' + b x = 0$ et (x_1, x_2) base de \mathcal{S} . Soit $W(t) = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ x_1' & x_2' \end{vmatrix}$. Alors $W(t) = W(t_0) \exp\left(-\int_{t_0}^t a(u) du\right)$.

• (Ex) Soit (x_1, x_2) base de \mathcal{S} . Alors entre 2 zéros consécutifs de x_1, x_2 s'annule exactement une fois. [Wronskien]

⊗ (MVC) Soit (E) $x'' + a x' + b x = c$. On suppose connu une base (x_1, x_2) de $\mathcal{S}_{\text{homog}}$.

On cherche alors les solutions sous la forme $c_1 x_1 + c_2 x_2$. c_1 et c_2 vérifient les équations :

$$\begin{cases} c_1' x_1 + c_2' x_2 = 0 \\ c_1 x_1' + c_2 x_2' = c \end{cases} \quad \text{Pour le voir, on utilise } X_1 \text{ et } X_2 \text{ associés à } x_1 \text{ et } x_2 \text{ et on pose } X = c_1 X_1 + c_2 X_2.$$

⊗ Ne pas oublier cette méthode.

Ex : $x'' + x = \tan$. $\mathcal{S} : x(t) = \sin(t)(\mathbf{K}_1 - \cos(t)) + \cos(t)(\mathbf{K}_2 + \ln \circ \tan(t/2 + \pi/4) - \sin(t))$

II Cas où on connaît une solution x_1 de l'équation homogène ne s'annulant pas

• Utiliser le Wronskien : $W = x_1' x_2 - x_1 x_2'$. On peut calculer W par intégration. Si on connaît x_1 , on peut calculer x_2 en résolvant cette équation du 1^{er} ordre.

• On cherche des solutions sous la forme $x_2(t) = c(t) x_1(t)$. En injectant dans l'équation du 2^e ordre, on obtient une équation différentielle du 1^{er} ordre linéaire en $c'(t)$.

Ex : $(x^2 + 1) y''(x) - 2 x y'(x) + 2 y(x) = 0$. $\mathcal{S} = \text{Vect}\{ \text{Id}, \text{Id}^2 - 1 \}$

III (Ex) $y'' + p y = 0$

Soit $p \in C^0(I, \mathbb{R})$.

• Si $p \leq 0$, alors $\forall y \in \mathcal{S} \setminus \{0\}, \#y^{-1}\{0\} \leq 1$. [absurde : zéro consécutif Max ; convexe]

Soient $a < b \in I$ et $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$. Alors $\exists ! y \in \mathcal{S}$,

$$\begin{cases} y(a) = \alpha \\ y(b) = \beta \end{cases} \quad \text{(Problème aux limites) [unicité préc ; existence } \mathcal{L} \text{]}$$

• Si p est intégrable sur $I = \mathbb{R}_+$, les solutions ne sont pas toutes bornées. [absurde Wronskien]

• Si $p \geq 0$ et non intégrable sur $I = \mathbb{R}_+$, toute solution s'annule une infinité de fois. [absurde analyse dimanche]

• On suppose que $\text{Id } p$ est intégrable. Soit y solution. Alors $y(t) \underset{t \rightarrow +\infty}{=} O(t)$. [TayR] puis GW ou GW_{simple}]

En fait, $\forall y \in \mathcal{S}, y(t) \underset{t \rightarrow +\infty}{=} o(t)$ ou $\exists \ell \in \mathbb{R}, y(t) \underset{t \rightarrow +\infty}{\sim} \ell t$.

IV (Ex) Comparaison des solutions de 2 équations différentielles

• Soient p et $q \in C^0(I, \mathbb{R})$ tels que $p \leq q$. Soient u et v vérifiant :

$$\begin{cases} u'' + p u = 0 \\ v'' + q v = 0 \end{cases}$$

Soient $a < b \in I^2$ tels que $u(a) = u(b) = 0$ et $u > 0$ sur $]a, b[$. Alors $\exists c \in]a, b[, v(c) = 0$.

[demo Wronskien hybride equadiffeux puis absurde]

• Soit $p \in C^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ tel que $p_\infty \rightarrow 0$. Soit $y \neq 0$ tel que $y'' + (1 + p) y = 0$.

Alors y a une infinité de zéros $t_1 < t_2 < \dots$, et $\lim t_{n+1} - t_n = \pi$. [préc cmp $u'' + (1 \pm \epsilon)u = 0$]

96 – E. D. L. scalaires d'ordre 2 à coefficients constants

I $y'' + ay' + by = 0$ avec a et $b \in \mathbb{C}$

\mathcal{S} est un sev de dimension 2 de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{C})$. Soit $P = X^2 + aX + b$. Soit $D : f \in C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{C}) \rightarrow f' \in C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{C})$.

Alors $\mathcal{S} = \text{Ker } P(D)$.

* 1^e cas : P est à racines simples λ_1 et λ_2 . TDN $\Rightarrow \mathcal{S} = \text{Vect}\{e_{\lambda_1}, e_{\lambda_2}\}$ avec $e_\lambda : t \rightarrow e^{\lambda t}$.

* 2^e cas : P a une racine double λ . TDN $\Rightarrow \mathcal{S} = \text{Vect}\{e_\lambda, \text{Id} \times e_\lambda\}$ grâce au lemme :

Lemme : soit $y \in C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{C})$. Alors $(D - \lambda \text{Id})(e_\lambda \times y) = e_\lambda y'$.

II $y'' + ay' + by = A(t) e^{\lambda t}$ avec $P \in \mathbb{C}[X]$

Alors il existe une solution de la forme $y(t) = t^s B(t) e^{\lambda t}$, avec $d^\circ B \leq d^\circ A$ et s : ordre de multiplicité de λ dans P .

Ex : $y'' + 4y' + 4y = x^3 e^{2x}$. Lemme $\Rightarrow y_P(x) = (x^5/20) e^{2x}$.

Ex : $y'' + y = \cos x \Rightarrow y_P(x) = -\frac{1}{2} x \sin(x)$.

Ex : $y'' - 2y' + y = e^x \cos(x) \Rightarrow y_P(x) = -e^x \cos(x)$.

III (Ex) Equation d'Euler

• $a x^2 y''(x) + b x y'(x) + c y(x) = f(x)$ sur \mathbb{R}_+^*

Astuce : changement de variable $t = \ln(x)$.

• (Ex) Les fonctions f de $]0, +\infty[$ dans \mathbb{R} dérivables tels que $\forall x > 0, f'(x) = f\left(\frac{1}{x}\right)$ sont $\text{Vect}(\text{Id}^{-j} - j \text{Id}^{-j^2})$.

• (Ex) Chercher les fonctions $f : \mathbb{C} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ harmoniques tels qu'il existe g, h vérifiant

$$\forall r > 0, \forall \theta \in \mathbb{R}, f(re^{i\theta}) = g(r) h(\theta).$$

f est dite harmonique si $\Delta f = 0$ (laplacien)

97 – Equations différentielles non linéaires

I Equations différentielles autonomes d'ordre 1

- (Déf) Soit I intervalle ouvert. Soit $f \in C^1(I, \mathbb{R})$. Soit (E) $y' = f(y)$.

On dit que (J, y) est solution si $\begin{cases} J \text{ intervalle} \\ y \in C^1(J, D) \\ \forall t \in J, y'(t) = f(y(t)) \end{cases}$

- (Déf) Soient (J_1, y_1) et (J_2, y_2) deux solutions. On dit que (J_2, y_2) prolonge (J_1, y_1) si $J_1 \subset J_2$ et $\forall t \in J_1, y_1(t) = y_2(t)$.
Rem : c'est une relation d'ordre non totale.

(Déf) On dit que (J, y) est une solution maximale si la seule solution qui la prolonge est elle-même.

- Invariance par translation : Soit (J, y) une solution. Soit $a \in \mathbb{R}$. Alors $(J - a, t \rightarrow y(a + t))$ est aussi une solution.

○ (Th de Cauchy-Lipschitz) Soit $t_0 \in \mathbb{R}$ et $a \in I$. Alors :

- il existe (J, y) solution avec J intervalle ouvert contenant t_0 et $y(t_0) = a$.
- si (J_1, y_1) et (J_2, y_2) solutions coïncident en $t_0 \in J_1 \cap J_2$, alors $\forall t \in J_1 \cap J_2, y_1(t) = y_2(t)$.

- Description des solutions : soit (J, y) solution.

* si $\exists t_0 \in J, y'(t_0) = 0$, alors y est constante. [d CL]

* si $\forall t \in J, y'(t) \neq 0$, alors $\exists I \subset J, \exists t_0 \in \mathbb{R}, \forall t \in I, y(t) = \left(\int \frac{1}{f}\right)^{-1}(t - t_0)$

- (Ex) $y' = y^2$. Alors $y(t) = \frac{1}{t_0 - t}$. [demo avec CL puis sans CL]

- (Ex) $y' = \sqrt{|y|}$. Alors $y = \pm \frac{1}{4}(t - t_0)^2$ avec $y \nearrow \dots$ Ici, f n'est pas C^1 et il n'y a pas l'unicité de CL.

II Systèmes différentiels autonomes d'ordre 2

- Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 . Soit $F : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ de classe C^1 (ie ses 2 composantes le sont).

On dit que (I, X) est une solution si I est un intervalle, $X \in C^1(I, U)$ et $\forall t \in I, X'(t) = F(X(t))$.

(ATTENTION, on dit qu'il s'agit d'un système différentiel autonome d'ordre 2)

Rem : invariance par translation.

- Interprétation géométrique : en tout point régulier, $F(X(t))$ est un vecteur directeur de la tangente en $X(t)$. Cette courbe relative à F est appelée "courbe intégrale du champ de vecteurs".

- (Th de Cauchy-Lipschitz) Existence locale, et unicité (comme dans le I).

- Prolongement : Soit $(I, \varphi) \in \mathcal{S}$. On suppose $I =]a, b[$ et $\lim_{t \rightarrow b^-} \varphi(t) = (x_0, y_0) \in U$.

Alors (I, φ) n'est pas maximale. [demo ; rem : $(]a, b[, \varphi)$ n'est pas non plus maximale (CL)]

- (Th de Cauchy-Lipschitz) Soient $t_0 \in \mathbb{R}$ et $(x_0, y_0) \in U$. Alors il existe une unique solution maximale (I, φ) telle que $\varphi(t_0) = (x_0, y_0)$ et de plus, I est ouvert.

- (Ex) $\begin{cases} x' = -y + x(x^2 + y^2) \\ y' = x + y(x^2 + y^2) \end{cases}$ Résolution en coordonnées polaires (on suppose $r \neq 0$)
On a : $r' = r^3$ et $\theta' = 1 \rightarrow$ sorte de spirale.

III E. D. A. d'ordre 2

- (Déf) Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 et $f \in C^1(U, \mathbb{R})$. Soit (E) $x'' = f(x, x')$. (I, x) est solution si I intervalle, $x \in C^2(I, \mathbb{R})$ et

$$\forall t \in I, x''(t) = f(x(t), x'(t))$$

- Système autonome associé : les solutions de (E) correspondent aux solutions de (S) :

$$\begin{cases} u' = v \\ v' = f(u, v) \end{cases} \quad (S)$$

(Th de Cauchy-Lipschitz) Soit $t_0 \in \mathbb{R}$ et $(u_0, v_0) \in U$. Alors il existe une unique solution maximale (I, x) telle que $x(t_0) = u_0$ et $x'(t_0) = v_0$. De plus, I est ouvert.

IV (Ex) $y'' + \sin y = 0$: le pendule

- C'est une E. D. A. du 2^e ordre. La fonction est C^1 sur \mathbb{R}^2 .

Les solutions maximales sont définies sur \mathbb{R} [demo absurde : y'' bornée...]

Si y est solution, y vérifie aussi $\frac{1}{2}y'^2 - \cos y = K$

- Si $K > 1, y(+\infty) = +\infty$ et $\forall t \in \mathbb{R}, y(t + T) = y(t) + 2\pi$. Si $y(0) = 0, y$ est impaire. [demos CL]

- Si $K = 1$ et $y(0) = 0, y(+\infty) = \pi$. (solution que l'on ne trouve pas en physique)

On a alors : $\forall t \in \mathbb{R}, y(t) = 4(\text{Arctan exp } t - \pi/4)$. y est impaire.

V Equations différentielles non autonomes

• $x'(t) = f(t, x(t))$. Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 et $f \in C^1(U, \mathbb{R})$.

(Th) Soit $(t_0, x_0) \in U$. Alors il existe une unique solution maximale (I, x) telle que $x(t_0) = x_0$. De plus, I est ouvert.
[démo ramène système autonome]

• $y' = \frac{1}{1 + x^2 + y^2}$. Alors il existe une unique solution impaire définie sur \mathbb{R} . [CLunicité absurde $_{\mathbb{R}}$ CLimpaire]

• $y' = y^2 + x$ et $y(1) = 0$. Alors y n'est pas définie sur \mathbb{R} (absurde $_{\text{major}}$), et $y(x) \underset{x \rightarrow b^-}{\sim} \frac{1}{b-x}$ (TJRC)

• $y' = y^2 - x$. Soit (I, y) solution maximale. On suppose $x_0 \in I$ et $y'(x_0) < 0$. Alors $[x_0, +\infty[\subset I$, et $y(+\infty) = -\infty$.
[demos absurdes dimanche]

98 – Exemples d'équations différentielles non linéaires

• Equations différentielles à variables séparables : $y'(x) = f(x) g(y(x))$.

Ex : $2x y'(x) + y(x)^2 = 1$. CL permet de diviser par $g(y)$.

• Equations homogènes : $y'(x) = f\left(\frac{y}{x}\right)$. Méthode : poser $t(x) = \frac{y(x)}{x}$ et résoudre avec t .

Ex : $x^2 y'(x) = y(x) (x + y(x))$.

• Equations chiantes : $(x + 2y^3)y' = y$. Méthode : trouver une équation différentielle vérifiée localement par y^{-1} .

• Equations exaspérantes : $y'^2 - xy' + y = 0$. Méthode : paramétrer par y' (dériver) ou bidouiller.

Ici, on cherche les solutions affines, et la zone de \mathbb{R}^2 que les solutions n'atteignent pas (épigraphe de parabole).

Autre exemple : $y = xy' + y'^3$ (même tabac)

• Equations énervantes : $y'' = 2y^3$ avec $y(0) = y'(0) = 1$. Méthode : multiplier par y' .

Rem : pour montrer qu'une solution...

* n'est pas définie partout : effectuer des majorations ou minorations de l'équation différentielle.

* est bien définie partout : montrer qu'elle admet une limite en ce point, et qu'on peut donc la prolonger.

(x' borné, x' intégrable, x de limite finie, x' aussi)

FONCTIONS DE PLUSIEURS VARIABLES

99 – Calcul différentiel

Soient E et F deux ev de dimensions finies sur \mathbb{R} . Soit U un ouvert de E .

I Différentielle

- (Déf) Soient $f \in F^U$, $a \in U$ et $u \in \mathcal{L}(E, F)$. On dit que u est la différentielle de f en a s'il existe $\varepsilon \in F^{U-a}$ telle que

$$\forall h \in U - a, f(a + h) = f(a) + u(h) + \|h\|\varepsilon(h)$$

et $\lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon = 0$

Dans ce cas, on note $df_a = u$: "différentielle de f au point a ", ou "application linéaire tangente".

Rem : f différentiable en $a \Rightarrow f$ continue en a . (car $u \in \mathcal{L}_C$)

Rem : $f \in \mathcal{L}(E, F) \Rightarrow \forall a \in E, df_a = f$.

Rem : si $E = \mathbb{R}$, df_a existe $\Leftrightarrow f'(a)$ existe, et dans ce cas, $df_a : t \rightarrow t f'(a)$.

- (Déf) Dérivée selon un vecteur : Soient $F \in F^U$, $a \in U$, V voisinage de 0 dans \mathbb{R} et $\varphi : t \in V \rightarrow f(a + th) \in F$.

On appelle dérivée de f au point a dans la direction h $D_h f(a) = \varphi'(0)$.

- (Déf) Soit (e_1, \dots, e_q) une base de E . Les dérivées de f au point a dans les directions e_1, \dots, e_q sont appelées dérivées

partielles. Notations : $D_{e_j} f(a) = D_j f(a) = \frac{\partial f}{\partial x_j}(a)$.

- (Th) df_a existe $\Rightarrow f$ possède une dérivée dans toute direction au point a , et $\forall h \in E, D_h f(a) = df_a(h)$. [d rapide]

Dans ce cas, si $h = \sum_{j=1}^q h_j e_j$, $df_a(h) = \sum_{j=1}^q h_j \frac{\partial f}{\partial x_j}(a)$.

Rem : réciproque fautive

⊗ Il faut savoir dériver sans hésitation $\int_0^x f(x, t) dt$. (X2000). Rem : c'est $f(x, x) + \int_0^x D_1 f(x, t) dt$.

(pour le voir, écrire la fonction comme $F(x, x)$. Il suffit de sommer les dérivées partielles)

- (Th) Soit $f \in F^U$ et $B = (e_1, \dots, e_q)$ base de E . Alors ces 3 propositions sont équivalentes :

* $\forall h \in E, D_h f : a \in U \rightarrow D_h f(a) \in F$ existe et est C^0 sur U .

* $\forall j \in \{1, \dots, q\}, D_j f$ existe et est C^0 sur U .

* $df : a \in U \rightarrow df_a \in \mathcal{L}(E)$ existe et est C^0 sur U . [$a = b \Rightarrow c \Rightarrow a$]

[pour $b \Rightarrow c$: simplifications $E = \mathbb{R}^2, F = \mathbb{R}, a = 0, D_1 f(a) = D_2 f(a) = 0, f(a) = 0$]

(Déf) Une telle fonction est alors dite C^1 sur U .

Rem : "Les dérivées partielles existent et sont continues" est une propriété indépendante de la base.

(Ex) Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$. Alors f est C^1 sur E . [$a \rightarrow df_a$ constante]

- (Th) Soit $f \in F^U$ et (b_1, \dots, b_p) une base de F . Alors : f est C^1 sur $U \Leftrightarrow \forall j \in \{1, \dots, p\}, b_j^* \circ f$ est C^1 sur U .

Dans ce cas, $\forall j \in \{1, \dots, p\}, \forall h \in E, D_h(b_j^* \circ f) = b_j^* \circ D_h f$.

- (Ex) Soit $f : x \in \mathbb{R}^n \rightarrow \|x\|_\infty \in \mathbb{R}$. Etude de $df_x \dots$ (1^{er} cas : $\exists j, \forall i \neq j, |a_j| < |a_i|$)

- (Ex) Etude de $\| \cdot \|_1$ et de $\| \cdot \|_2 \dots$

- (Ex) On considère $\exp : \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $d \exp_0 = \text{Id}_E$. [norme d'alg]

- (Th) Soient $f, g \in C^1(U, F)$. Alors $f + g$ est C^1 . Si $F = \mathbb{R}$, fg est C^1 . [demo]

- (Ex) On considère $\det : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$. Alors \det est C^1 sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, et $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \forall H \in E, df_A(H) = \text{Tr}(\tilde{A}H)$. [∂]

- (Ex) Dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on pose $f : M \rightarrow M^2$ et $g : M \in \text{GL}_n(\mathbb{R}) \rightarrow M^{-1}$. Alors f et g sont C^1 ,

$df_A : H \rightarrow AH + HA$ et $dg_A : H \rightarrow -A^{-1}HA^{-1}$. [dvp ; Σ géom]

II Composition

- (Th) Soit $f \in F^U$ et $g \in G^V$ (U ouvert de E et V ouvert de F). Soit $a \in U$. On suppose que df_a et $dg_{f(a)}$ existent.

Alors $d(g \circ f)_a$ existe, et $d(g \circ f)_a = dg_{f(a)} \circ df_a$. [calculs $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3$]

- (Th) Si f est C^1 sur U et g C^1 sur V , alors $g \circ f$ est C^1 sur U . [préc et $C^0 \circ C^0 \dots$]

- (Déf) Soit U ouvert de E et V ouvert de F . On dit que $f \in F^U$ est un C^1 difféomorphisme de U sur V si f bijective C^1 de réciproque C^1 .

(Ex) Si f est un C^1 difféomorphisme de U sur V , alors $\dim E = \dim F$. [demo $g \circ f = \text{Id}$]

- (Déf) Soit B base de E, B' base de F. Soit $f \in F^U$. Si df_a existe, on appelle matrice jacobienne de f en a $Mat(df_a, B, B')$.

$$\forall i, j, m_{i,j}(a) = \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \quad (\text{les colonnes sont les } D_j f(a))$$

(Déf) Si $E = F$, on choisit $B = B'$ et on appelle jacobien : $Jac f(a) = \det(df_a)$.

Cas d'une fonction composée : $Jac(g \circ f) = (Jac g) \circ f \times (Jac f)$.

Cas d'un difféomorphisme : $Jac f^{-1} = \frac{1}{(Jac f) \circ f^{-1}}$.

- Comparaison différentielle-dérivée. Soit I intervalle ouvert de \mathbb{R} . Soit $\varphi \in C^1(I, U)$. Alors $\varphi'(a) = d\varphi_a(1)$.

Soit $f \in C^1(U, F)$. Alors $(f \circ \varphi)'(a) = df_{\varphi(a)}(\varphi'(a))$.

- Application : Soit f C^1 difféomorphisme de U dans V. Soit Γ courbe paramétrée C^1 régulière ("à l'ordre 1") dans U. Alors $f \circ \Gamma$ est une courbe paramétrée C^1 régulière à l'ordre 1 dans V. [demo très rapide]

III Inversion

- Rem : si f est un C^1 difféomorphisme de U sur V, alors $\forall x \in U, df_x \in GL(E, F)$.

○ (Th d'inversion) Soit $f \in E^U$.

$$\left. \begin{array}{l} f \text{ } C^1 \text{ sur } U \text{ ouvert} \\ f \text{ injective} \\ \forall x \in U, Jac(f)(x) \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} f(U) \text{ ouvert de } E \\ f \text{ est un } C^1 \text{ difféomorphisme de } U \text{ sur } f(U). \end{array} \right. \quad [\text{ADMIS}]$$

- (Ex) Coordonnées polaires. Soit $f : (r, t) \rightarrow (r \cos t, r \sin t)$. On restreint f à $\mathbb{R}_+^* \setminus]-\pi, \pi[$

$$\text{Alors } f^{-1} : (x, y) \rightarrow \left(\sqrt{x^2 + y^2}, 2 \operatorname{Arctan} \left(\frac{y}{x + \sqrt{x^2 + y^2}} \right) \right).$$

- (Ex) Soit $f : (x, y) \rightarrow (e^x \cos y, e^x \sin y)$. Même tabac.

Réciproque sur $\mathbb{R} \times]-\pi, \pi[$, logarithme principal : $\ln_{\text{principal}}(z) = \ln |z| + i \operatorname{Arg}(z)$.

- (Ex) Soit $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ telle que $\forall (x, y) \in (\mathbb{R}^n)^2, \|f(x) - f(y)\| \geq \|x - y\|$.

Alors f est un C^1 difféomorphisme de \mathbb{R}^n sur \mathbb{R}^n . [injective ; Ker $df_a = \{0\}$; thinv ; Im $f = \mathbb{R}^n$ car \mathbb{R}^n CPA]

IV Fonctions numériques C^1

- (Th) Soit U ouvert de E. Alors $C^1(U, \mathbb{R})$ est une \mathbb{R} algèbre.

- Gradient : on suppose E euclidien. Soit $f \in C^1(U, \mathbb{R})$. Soit $a \in U$.

Soit i l'isomorphisme : $x \in E \rightarrow i_x \in E^*$, telle que $i_x : t \in E \rightarrow \langle x, t \rangle \in \mathbb{R}$.

On note $\text{grād } f(a) = i^{-1}(df_a)$. $\forall x \in E, df_a(x) = \langle \text{grād } f(a), x \rangle$.

Si (e_1, \dots, e_n) est une BON, $\forall j, \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) = \langle \text{grād } f(a), e_j \rangle$. Donc $\text{grād } f(a) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) e_j$.

- (Th) Inégalité des accroissements finis :

Soit U ouvert de E et $f \in C^1(U, \mathbb{R})$. Soit $[a, b] \subset U$. Alors $|f(b) - f(a)| \leq \operatorname{Sup} \{ \|df_x\| / x \in [a, b] \} \|b - a\|$.

[demo ramène à une variable avec un chemin segment]

Rem : Si E est euclidien, $M = \operatorname{Sup} \{ \|\text{grād } f(x)\| / x \in [a, b] \}$

- (Th) Soit U ouvert connexe par arcs. Soit $f \in C^1(U, \mathbb{R})$. Alors : f constante sur U $\Leftrightarrow df = 0$.

[$\Leftarrow X = \{x \in U / f(x) = f(a)\}$ ouvert fermé]

- (Ex) Soit E ev euclidien. Soit $A \in E$. Soit $f : M \in E \rightarrow d(A, M) \in \mathbb{R}$. Alors $\text{grād } f(M) = \frac{\vec{AM}}{\|\vec{AM}\|}$.

Application : la normale à une ellipse est bissectrice des droites reliant M aux foyers. [demo param régul]

- (Déf) Soit $f \in C^1(U, \mathbb{R})$. On dit que a est un point critique de f si $df_a = 0$.

(Th) Si $a \in U_{\text{ouvert}}$ est un maximum local ou un minimum local, alors a est un point critique. [demo 1 var]

Rem₁ : réciproque fautive : $x \rightarrow x^3$ en dimension 1.

Rem₂ : si U n'est pas ouvert, c'est complètement faux.

- (Ex) Centre d'une ellipse : $x^2 + xy + y^2 - 2x - y = 0$. Alors C = (1, 0).

V Fonctions C^k

- (Déf) Soit $f : U \rightarrow F$. Soit $k \geq 2$. F est dite C^k si df est C^{k-1} .

Rem : $d(df) : U \rightarrow \mathcal{L}(E, \mathcal{L}(E, F))$.

○ (Th de Schwarz) Soit $f \in C^2(U, F)$. Alors $\forall (i, j) \in \{1, \dots, q\}, D_i(D_j f) = D_j(D_i f)$.

[demo $F = \mathbb{R}, E = \mathbb{R}^2, a = 0, \text{EAF 4 fois avec } \Delta(h, k) = f(h, k) - f(0, k) - f(h, 0) + f(0, 0)$]

- (Th) Soit $k \in \mathbb{N}^*$. Alors $C^k(U, \mathbb{R})$ est une \mathbb{R} -algèbre. Soit $h \in E$. Alors $D_h \in \mathcal{L}(C^k(U, \mathbb{R}), C^{k-1}(U, \mathbb{R}))$.

○ (Th Taylor-Young) Soit $f \in C^2(U, \mathbb{R})$ avec U ouvert de \mathbb{R}^2 . Soit $a \in U$. Alors :

$$\forall h \in U - a, f(a + h) = f(a) + df_a(h) + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^2 h_i h_j D_i D_j f(a) + \|h\|^2 \varepsilon(h) \text{ avec } \lim_0 \varepsilon = 0.$$

[demo $\varphi(t) = f(a + th)$ integr.]

En notant le terme quadratique $\frac{1}{2} q(x)$, et B la base canonique de \mathbb{R}^2 , on a $\text{Mat}(q, B) = \begin{bmatrix} r & s \\ s & t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{bmatrix}$.

On appelle la trace de cette matrice le laplacien de f : Δf (indep. de la BON)

• (Th) Soit $f \in C^2(U, \mathbb{R})$. Soit a un point critique.

$$\begin{aligned} \left. \begin{array}{l} rt - s^2 > 0 \\ r > 0 \end{array} \right\} &\Rightarrow \begin{cases} q \text{ est définie positive} \\ a \text{ est un minimum local} \end{cases} \\ \left. \begin{array}{l} rt - s^2 > 0 \\ r < 0 \end{array} \right\} &\Rightarrow \begin{cases} q \text{ est définie négative} \\ a \text{ est un maximum local} \end{cases} \\ rt - s^2 < 0 &\Rightarrow a \text{ n'est ni un minimum local, ni un maximum local} \end{aligned}$$

[demo choix de la norme associée à q ; 2 vecteurs : min et max simultanés]

VI Coordonnées polaires

• On note (e_1, e_2) la base canonique de \mathbb{R}^2 . Soit $u : \theta \rightarrow (\cos \theta, \sin \theta)$. Soit $v : \theta \rightarrow (-\sin \theta, \cos \theta)$.

$\forall \theta \in \mathbb{R}, u'(\theta) = v(\theta)$ et $v'(\theta) = -u(\theta)$.

• (Th) Soit $f \in C^1(U, \mathbb{R})$ où U est un ouvert de \mathbb{R}^2 . On note $F(r, \theta) = f(r u(\theta))$.

Alors F est C^1 sur un ouvert V, et $\text{grad } f(r u(\theta)) = D_1 F(r, \theta) \cdot u(\theta) + \frac{1}{r} D_2 F(r, \theta) \cdot v(\theta)$.

Rem : F est f n'ont pas le même gradient.

• (Ex) Soit $f \in C^2(U, \mathbb{R})$ avec U ouvert de \mathbb{R}^2 . Alors $\Delta f(r u(\theta)) = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial F}{\partial r}(r, \theta) \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2}(r, \theta)$. [dérive calcul]

Rem : à quelque chose près, $\text{Mat}(dg) = \text{Mat}(q)$.

100 – (Ex) Equations aux dérivées partielles

• $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 0$. On cherche les solutions f C^2 sur U ouvert convexe. Alors $\exists A, B, \forall x, y, f(x, y) = A(x) + B(y)$.

• $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$ (D'Alembert). Solutions C^2 sur U ouvert convexe. CHV : $u = x + y$ et $v = x - y$.

Alors $\exists A, B, \forall x, y, f(x, y) = A(x + y) + B(x - y)$. [ramène prec]

• $-y \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + x \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$. Solutions C^1 sur couronne de centre O. CHV polaire. Alors $\exists A, f(x, y) = A(x^2 + y^2)$.

• $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) + (x - y)f(x, y) = 0$. Solutions C^1 . Alors $\exists \lambda, f(x, y) = \lambda(x + y) \exp\left(-\frac{(x - y)^2}{4}\right)$.

• $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial f}{\partial t}$ (Chaleur). Solution sur \mathbb{R}^2 . Conditions limites : f nulle sur $K = \square$. Soit $R = \text{co}(K)$. Alors f nulle sur R.

[demo $g_\varepsilon(x, t) = f(x, y) + \varepsilon x^2$; $\varepsilon = f(A)/2x_2^2$; contradiction au maximum éventuel]

101 – (Ex) Fonctions harmoniques

(Déf) Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 . Soit $f \in C^2(U, \mathbb{C})$. f est dite harmonique si $\Delta f = 0$.

Rem : f harmonique $\Leftrightarrow \text{Re } f$ et $\text{Im } f$ sont harmoniques

• (Unicité) Soit $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 < 1 \}$. Soit $f \in C^0(\bar{D}, \mathbb{R})$ harmonique sur D et nulle sur $\text{Fr } D$.

Alors $f = 0$. [$g_\varepsilon(x, y) = f(x, y) + \varepsilon(x^2 + y^2)$]

• (Prop. de la moyenne) Soit U ouvert. Alors :

$$f \in \mathbb{R}^U \text{ harmonique sur } U \Leftrightarrow \forall a \in U, \forall r_0 > 0, B(a, r_0) \in U \Rightarrow f(a) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f\left(a + r_0 \begin{bmatrix} \cos t \\ \sin t \end{bmatrix}\right) dt.$$

[démo \Rightarrow Stokes $\phi(r)$ constante Cf. intégrales doubles ; \Leftarrow calcul de $\phi'(0)$]

• (Noyau de Poisson) On identifie \mathbb{C} et \mathbb{R}^2 .

Rem : $\forall n \in \mathbb{N}, (x, y) \rightarrow (x + iy)^n$ et $(x, y) \rightarrow (x - iy)^n$ sur harmoniques sur \mathbb{R}^2 .

Soit $f \in C^0(U, \mathbb{C})$. On cherche un prolongement harmonique et continu de f sur \bar{D} .

Soit $g : t \rightarrow f(e^{it})$. Si g est un polynôme trigonométrique, on peut proposer un prolongement.

Sinon, on le réalise avec le noyau de Poisson :

$$\tilde{f}(r e^{i\theta}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(e^{it}) P_r(\theta - t) dt \text{ avec } P_r(u) = \sum_{k=0}^{\infty} r^k e^{iku} + \sum_{k=1}^{\infty} r^k e^{-iku} = \frac{1 - r^2}{1 - 2r \cos u + r^2}.$$

Propriétés de P_r : P_r est C^0 et positive sur \mathbb{R} (CVN ; expression fractionnaire)

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} P_r = 1 \quad (\text{définition avec } \Sigma)$$

$$\forall \delta \in]0, \pi], \lim_{r \rightarrow 1^-} \int_{-\delta}^{\delta} P_r = 0. \quad (\text{minorations})$$

Application : on suppose $g \in C_{2\pi}$. Soit (g_n) suite de polynômes trigonométriques qui convergent uniformément vers g

sur \mathbb{R} . On définit $\tilde{f}_n(r e^{i\theta}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} g_n(t) P_r(\theta - t) dt$ et $\tilde{f}(r e^{i\theta}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} g(t) P_r(\theta - t) dt$.

Alors : \tilde{f} est C^0 sur \bar{D} . $\left(\text{car } \text{Sup}_{z \in \bar{D}} | \tilde{f}(z) - \tilde{f}_n(z) | = \text{Sup}_{z \in U} | f(z) - f_n(z) | \right)$ (car $U \subset \bar{D}$ et diff)

Rem : on peut montrer que \tilde{f} est harmonique sur D .

• (Principe du maximum) Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 , soit f harmonique de U dans \mathbb{R} . Soit $a \in U$. Alors :

a maximum local $\Rightarrow f$ constante sur un voisinage de a . [demo moyenne et $(\int +) = 0$]

Rem : si de plus, U est connexe par arcs, f est constante.

• (Existence de solutions de l'équation $\Delta f = 0$ sur un rectangle). Simplifications :

* On se ramène au cas où f est nulle aux 4 coins.

* On se ramène au cas où f est nulle sur 3 des côtés.

* On suppose de plus que $t \rightarrow f(t, 0)$ est $C^0 C^1$ PM. Prolongement impair Fourier.

\Rightarrow on se ramène à un sinus, ce que l'on peut résoudre.

D'où la proposition : $f(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \frac{\text{sh}\left((a-y)\frac{n\pi}{a}\right)}{\text{sh}(n\pi)} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right)$, si $f(t, 0) = \sum_{n=0}^{\infty} b_n \sin\left(\frac{n\pi t}{a}\right)$.

Alors : f est C^0 sur le rectangle, bords compris. [CVN]

$\Delta f = 0$ sur $]0, a[^2$ [DIY sur $K_\varepsilon =]0, a[\times]\varepsilon, a[$]

INTÉGRALES CURVILIGNES, INTÉGRALES DOUBLES

102 – Formes différentielles de degré 1

I Intégrale curviligne

• Rappel : Isomorphisme canonique dans \mathbb{R}^n : $(i(x))(y) = \langle x | y \rangle$.

Notations : $x_k = dx_k = e_k^*$.

(Déf) Soit U ouvert de \mathbb{R}^n . $f \in C^0(U, \mathbb{R}^n)$ est appelé un champ de vecteurs sur U .

On note $\tilde{f}(x) = i(f(x)) = \sum_{k=0}^n f_k(x) \cdot dx_k$

(Déf) Forme différentielle sur $U =$ application C^0 de U dans $(\mathbb{R}^n)^*$. Les deux s'identifient (grâce à i).

• (Déf) Intégrale curviligne : soit U ouvert de E . Soit $\gamma \in C^1([a, b], U)$. Soit $f \in C^0(U, \mathbb{R}^n)$. On note :

$$\int_{\gamma} f = \int_a^b \langle f(\gamma(t)) | \gamma'(t) \rangle dt = \int_a^b \tilde{f}(\gamma(t))(\gamma'(t)) dt.$$

• (Déf) Soit $f \in C^0(U, E)$. Soit $g \in \mathbb{R}^U$. On dit que g est une primitive de f si g est C^1 sur U et que

$$\text{grad } g = f, \quad \text{ou encore : } dg(x) = \tilde{f}(x).$$

(Th) Soit g primitive de f . Soit $\gamma \in C^1([a, b], U)$. Alors $\int_{\gamma} f = g(\gamma(b)) - g(\gamma(a))$. [rapide]

Rem : f possède une primitive $\Rightarrow \forall \gamma$ chemin fermé, $\int_{\gamma} f = 0$.

II Théorème de Poincaré

• (Déf) Soit f une forme différentielle sur U . On dit que f est exacte si elle possède une primitive.

(Déf) Soit $f = \sum a_k dx_k$ une forme différentielle sur U . On suppose $\forall k, a_k$ est C^1 sur U .

Dans ce cas, on dit que f est fermée si $\forall i, j, D_i(a_j) = D_j(a_i)$.

• (Th) Si f est C^1 sur U et exacte, alors f est fermée. [découle de Schwarz]

• (Th de Poincaré) Soit f C^1 fermée sur U ouvert étoilé. Alors f est exacte.

$$[\text{demo } \star g(a+h) = \int_0^1 \langle f(a+th) | h \rangle dt ; \text{ astuce : dans } D_1g(a+h), \text{ reconnaître } [t f_1(a+th)]]$$

III Exemples

• $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ est non étoilé. Soit $f(x, y) = \left(\frac{-y}{x^2 + y^2}, \frac{x}{x^2 + y^2} \right)$. On vérifie que f est fermée.

En choisissant $\gamma(t) = (a \cos t, a \sin t)$ pour $t \in [0, 2\pi]$, on a $\int_{\gamma} f = 2\pi$. f n'est donc pas exacte.

Sur $\mathbb{R}^2 \setminus (\mathbb{R}_- \times \{0\})$ étoilé, f est exacte. On peut proposer une primitive : Arg .

✂ **Fonctions holomorphes** : soit U ouvert de \mathbb{C} et $f \in C^U$. f est dite holomorphe sur U si f est C^1 et

$$\forall z \in U, \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \in \mathbb{C}^*}} \frac{f(z+h) - f(z)}{h} \text{ existe dans } \mathbb{C}.$$

$$\text{ou encore } \forall z \in U, \exists \ell \in \mathbb{C}, f(z+h) = f(z) + \ell h + h \varepsilon(h)$$

$$\text{ou encore } \forall z \in U, df_z \in \mathbb{R} \text{ SO}(2) \quad (\text{similitude directe})$$

Dans ce cas, $f(z) dz = w_1 + i w_2$ avec w_1 et w_2 fermés. [calcul]

Ex : $z \rightarrow 1/z$ est holomorphe sur \mathbb{C}^* .

• $w = \exp(-z^2) dz$. Alors $\text{Re } w$ et $\text{Im } w$ sont fermés, et en choisissant judicieusement un chemin C^1 PM, on a :

$$\int_0^{\infty} \sin(x^2) dx = \int_0^{\infty} \cos(x^2) dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2\sqrt{2}} \quad (\text{sachant le résultat de l'intégrale de Gauss})$$

103 – (Ex) Indice

Soit \mathcal{C} un cercle de \mathbb{C} .

I Racines dans $\mathbb{C}[X]$

- $\forall a \in \mathbb{C} \setminus \mathcal{C}, \frac{1}{2i\pi} \int_{\mathcal{C}} \frac{dz}{z-a} \in \{0, 1\}$. [centre nul + paramètre pol + 2 cas $|a|$ et \mathbb{R}]
- Soit $P \in \mathbb{C}[X] \setminus \{0\}$. Alors $\frac{1}{2i\pi} \int_{\mathcal{C}} \frac{P'(z)}{P(z)} dz$ est le nombre de racines de P dans le disque ouvert.
- Soit $U = \{ P \in \mathbb{C}_n[X] / \#Z(P) = n \}$. Alors U est un ouvert de $\mathbb{C}_n[X]$.
[demo₁ : résultant ; demo₂ : prec avec pour chaque racine, une app $\in C^0(\mathbb{C}_n[X], \mathbb{N})$]

II Indice

- Soit $\gamma \in C^1([\alpha, \beta], \mathbb{C})$ tel que $g(\alpha) = g(\beta)$; soit $a \in \mathbb{C} \setminus g([\alpha, \beta])$.
On pose $\text{Ind}(a, \gamma) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{dz}{z-a} = \frac{1}{2i\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \frac{\gamma'(t)}{\gamma(t)-a} dt$.
Alors $\text{Ind}(a, g) \in \mathbb{Z}$. [th relèvement à $\gamma-a$; calcul]
- Soit γ fixée. Alors $\exists R > 0, |a| > R \Rightarrow \text{Ind}(a, \gamma) = 0$. [$|\text{Ind}(a, \gamma)| \leq \dots$]
Soit γ fixée. Alors $\text{Ind}(a, \gamma)$ est constant sur chaque partie connexe par arcs de $\mathbb{C} \setminus g([\alpha, \beta])$. [$\text{Ind } C^0$ pour a]
- On cherche à définir l'indice pour les fonctions C^0 . Simplifications : $a = 0, [\alpha, \beta] = [0, 2\pi]$.
[polynômes trigonométriques ; vérifications $\text{Ind}(P_n)$ stationnaire]

104 – Courbes & surfaces

I Courbes

- Soit $f \in C^k(I, \mathbb{F})$ avec $k \geq 1$. On dit que t_0 est régulier si $f'(t_0) \neq 0$.
Soit $p = \text{Min} \{ k \geq 1 / f^{(k)}(t_0) \neq 0 \}$ s'il existe. Alors $f^{(p)}(t_0)$ est un vecteur directeur de la tangente.
- (Th Fonc Implic) Soit $U \subset \mathbb{R}^2$. Soient $F \in \mathbb{R}^U$ et $(x_0, y_0) \in U$ tels que $F(x_0, y_0) = 0$.

$$\left. \begin{array}{l} U \text{ ouvert} \\ F \in C^k \text{ avec } k \geq 1 \\ D_2F(x_0, y_0) \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \exists V, W \subset \mathbb{R} \text{ ouverts, } \exists \varphi \in C^k(V, W), (x_0, y_0) \in V \times W \subset U \text{ et} \\ \forall (x, y) \in V \times W, F(x, y) = 0 \Leftrightarrow y = \varphi(x). \end{array}$$
- Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 . Soient $F \in C^1(U, \mathbb{R})$ et $M_0 \in U$ tels que $F(M_0) = 0$. Alors :

$$\text{grād } F(M_0) \neq 0 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} F = 0 \text{ définit localement une courbe paramétrée } C^1 \\ \text{grād } F(M_0) \perp \text{ tangente à cette courbe en } M_0 \end{array} \right.$$

[dérive-moi $F(x, \varphi(x)) = 0$]
(Déf) Un point M est régulier si $\text{grād } F(M)$ est non nul.
Ex : équation de la tangente à une ellipse.
- (Ex) Soit $F \in C^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$ tel que $F(0, 0) = 0$ et $\forall M \in \mathbb{R}^2, |D_2F(M)| > |D_1F(M)|$. Alors :
 $\exists \varphi \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}), \forall x \in \mathbb{R}, F(x, \varphi(x)) = 0$. [2 droites ou solution maximale ou équadif CL si $F \in C^2$]

II Plan tangent

- Soit U ouvert de \mathbb{R}^2 . Soit $F \in C^1(U, \mathbb{R}^3)$. On dit que (u_0, v_0) est régulier si $(D_1F(u_0, v_0), D_2F(u_0, v_0))$ est libre.
Dans ce cas, on appelle plan tangent à la nappe paramétrée en $F(M)$ le plan $(F(M), D_1F(M), D_2F(M))$.
Rem : M régulier $\Leftrightarrow dF_M$ injective (ou encore : de rang 2).
○ (Th Fonc Implic) Soit $U \subset \mathbb{R}^3$. Soit $F \in \mathbb{R}^U$ et $M_0 \in U$ tels que $F(M_0) = 0$.

$$\left. \begin{array}{l} U \text{ ouvert} \\ F \in C^k \text{ avec } k \geq 1 \\ D_3F(M_0) \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \exists V \subset \mathbb{R}^2, \exists W \subset \mathbb{R} \text{ ouverts, } \exists \varphi \in C^k(V, W), (x_0, y_0, z_0) \in V \times W \subset U, \text{ et} \\ \forall (x, y, z) \in V \times W, F(x, y, z) = 0 \Leftrightarrow z = \varphi(x, y). \end{array}$$
- Soit U ouvert de \mathbb{R}^3 . Soit $F \in C^1(U, \mathbb{R})$ et $M_0 \in U$ tels que $F(M_0) = 0$. Alors :
 $\text{grād } F(M_0) \neq 0 \Rightarrow$ la surface définie par $F = 0$ possède un plan tangent, orthogonal à $\text{grād } F(M_0)$

[dérive-moi $F(x, y, \varphi(x, y)) = 0$]

Ex : normale à un point d'une sphère.

- Position par rapport au plan tangent : utilisation de la formule de Taylor

$$\begin{array}{lll} rt - s^2 > 0 & \text{et} & r > 0 \quad \text{nappe au dessus} \\ rt - s^2 > 0 & \text{et} & r < 0 \quad \text{nappe au dessous} \\ rt - s^2 < 0 & & \text{nappe ni au dessus, ni au dessous} \end{array}$$

III Intersection

○ (Th Fonc Implic) Soit $U \subset \mathbb{R}^3$. Soit $F \in (\mathbb{R}^2)^U$ et $M_0 \in U$ tels que $F(M_0) = (0, 0)$.

$$\left. \begin{array}{l} U \text{ ouvert} \\ F \text{ C}^k \text{ avec } k \geq 1 \\ \left| \begin{array}{cc} D_2F_1 & D_3F_1 \\ D_2F_2 & D_3F_2 \end{array} \right| (M_0) \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \exists V \subset \mathbb{R}, \exists W \subset \mathbb{R}^2, \text{ ouverts, } \exists \varphi \in C^k(V, W), (x_0, y_0, z_0) \in V \times W \subset U, \text{ et} \\ \forall (x, y, z) \in V \times W, F(x, y, z) = (0, 0) \Leftrightarrow (y, z) = \varphi(x). \end{array}$$

- Soient S_1 définie par $F_1(x, y, z) = 0$, S_2 définie par $F_2(x, y, z) = 0$ et $M_0 \in S_1 \cap S_2$.

S_1 et S_2 possèdent deux plans tangents $P_1 \neq P_2$ en $M_0 \Rightarrow S_1 \cap S_2$ possède en M_0 une tangente, $P_1 \cap P_2$.
[préc ; dérive-moi un système de 2 équations]

- (Ex) Courbe tracée sur une surface. Soit $\mathcal{C} : t \rightarrow (x(t), y(t), z(t))$ et $S : F(x, y, z) = 0$, tel que $\mathcal{C} \subset S$.

Alors la tangente à \mathcal{C} en M_0 est contenue dans le plan tangent à S en M_0 . [dérivation]

IV (Ex) Extrêmes liés

⌘ Soit U ouvert de \mathbb{R}^3 . Soient F et $\varphi \in C^1(U, \mathbb{R})$. Soient $S = \{ X \in U / F(X) = 0 \}$, et $X_0 \in S$.

$$\left. \begin{array}{l} \text{grād } F(X_0) \neq 0 \\ \exists \delta > 0, \forall X \in S, \|X - X_0\| \leq \delta \Rightarrow \varphi(X) \geq \varphi(X_0) \end{array} \right\} \Rightarrow (\text{grād } \varphi(X_0), \text{grād } F(X_0)) \text{ liée}$$

[description param. de S ; différentielle d'une composée]

- (Ex) Soit $a > 0$. Soit $S = \{ X \in \mathbb{R}^n / x_1 + \dots + x_n = a \}$. Soit $K = \{ X \in S / \forall i, x_i \geq 0 \}$. Soit $\varphi(X) = x_1 x_2 \dots x_n$.

Alors sur K , φ atteint son maximum pour $x_1 = \dots = x_n = a/n$. [demo préc]

- (Ex) Soit $a > 0$. Soit $\Gamma = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y + z = a \text{ et } x^2 + y^2 + z^2 = a^2 \}$.

Soit $\varphi : (x, y, z) \in \Gamma \rightarrow xyz \in \mathbb{R}$. Alors Γ est un cercle, φ atteint ses bornes en $(a, 0, 0)$ et en $(-a/3, 2a/3, 2a/3)$.
[calculs astucieux et préc]

105 – Intégrales doubles

- Soit K compact de \mathbb{R}^2 . On admet l'existence de $I : f \in C^0(K, \mathbb{R}) \rightarrow \iint_K f \in \mathbb{R}$.

I est une forme linéaire positive (c'est-à-dire $f \geq 0 \Rightarrow I(f) \geq 0$).

(Formule de Fubini) : si $K = [a, b] \times [c, d]$, $\iint_K f = \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) dx \right) dy$.

- (Changement de variables) Soient U et V ouverts de \mathbb{R}^2 . Soit $\varphi \in \mathcal{V}^U C^1$ difféomorphisme. Soit K compact $\subset U$.

$$\text{Alors : } \iint_{\varphi(K)} f = \iint_K f \circ \varphi \times |\text{Jac } \varphi|$$

Rem : en dimension 1, il n'y a pas de valeur absolue car on oriente la droite des réels.

Cas des coordonnées polaires : $\varphi(r, t) = (r \cos t, r \sin t)$. Alors $\text{Jac } \varphi = r$.

- $\int_0^\infty \exp(-t^2) dt = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ [demo en encadrant un cercle par deux carrés de \mathbb{R}^2]

- $\beta(x, y) = \int_0^1 t^{x-1} (1-t)^{y-1} dt = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\sin t)^{2x-1} (\cos t)^{2y-1} dt$. Alors $\forall (x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2, \beta(x, y) = \frac{\Gamma(x) \Gamma(y)}{\Gamma(x+y)}$.

[calcul de $\Gamma(x) \Gamma(y)$ avec un rectangle et un quart de disque]

- Transformation d'une aire par une application linéaire : soit $u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$.

$$\text{Alors Aire } u(K) = \iint_{u(K)} 1 = \iint_K |\text{Jac } u| = |\det u| \text{ Aire}(K)$$

- $\iiint_K xyz dx dy dz = 1/48$ avec $K = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}_+^3 / x^2 + y^2 + z^2 \leq 1 \}$. [coord. sphériques ; $\text{Jac} = r^2 \sin \theta$]

- Cardioïde : $r = a(1 + \cos \theta)$. Aire : $3 \pi a^2 / 2$. [polaire]

- Soit D compact d'aire 1, symétrique par rapport à la droite $x = y$. Soit $f \in C^0(\mathbb{R},]0, +\infty[)$.

Alors $\iint_D \frac{a f(x) + b f(y)}{f(x) + f(y)} dx dy = \frac{a + b}{2}$.

- $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 \leq 1 \text{ et } y \leq x \}$. Calcule-moi $\iint_D (x - y) \exp(x + y) dx dy$ en coordonnées polaires.

- Formule de Green-Riemann (ou théorème de Stokes)

$$\int_{\partial K} f dx + g dy = \iint_K \frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y}$$
 (attention à l'orientation)

ex : • propriété de la moyenne quand f est harmonique

- $\iint_{\tilde{D}(0, R)} f \Delta f + (D_1 f)^2 + (D_2 f)^2 = \int_{S(0, R)} \left(f \frac{\partial f}{\partial x} \right) dy + \left(f \frac{\partial f}{\partial y} \right) dx$.

(application : harmonique sur le disque nulle sur le bord est nulle)

⊗ Il faut savoir intervertir les ordre d'intégration de $\int_a^b \left(\int_a^x f(x, y) dy \right) dx$. (X2000). Astuce : faire un dessin.